

信州大学 機械システム学科 ロボット工学研究室

所属教員

酒井 悟(准教授)

キーワード

油圧制御 視覚制御 ロボット制御

<http://www.mech.shinshu-u.ac.jp/laboratories/d/index.html>

### 操作(油圧)～検出(視覚)の探求と次世代機械システム

- ・ 油圧アームの新しいモデリング・同定・高速計算
- ・ 油圧アームの新しい制御(油圧COBOT, 高速MPC)

電動協働ではなく油圧協働！  
ICRA2014 2017  
IEEE/ASME TMECH2018 etc

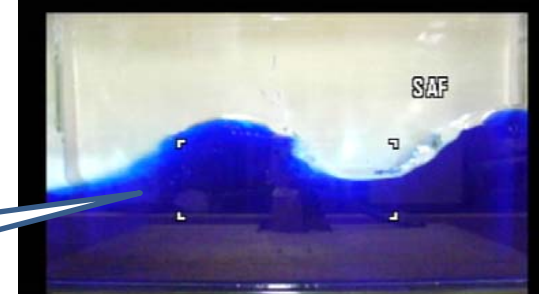
- ・ 視覚に基づく連続体のモデリング(基底生成)
- ・ 視覚に基づく連続体の制御

余震後・施工中であっても  
高次モードのシミュレータ構築！  
IEEE TCST2014 TCST2019 etc

- ・ ロボット機構 及び ・ 国内の他大学との連携テーマ

国際特許

NIKKEI225 機械部門 数社



農業ロボット 能動視覚  
IEEE TCST2007  
Auton Robots2008