

所属教員

道木 慎二(教授) 舟洞 佑記(助教)

キーワード

モータ制御, ロボット制御

研究概要

“**制御を極める**”という目標のもと、**モータ、自動車、ロボット**といったあらゆるものを、思いのままに操るために研究しています。



モータ

あらゆる機器の
駆動源である
モータの性能を
最大化する制御



電気自動車

走行性能と安全性を
両立するための
制御システム設計



装着型ロボット

着用者の安全を
担保するための
ロボット設計と制御



外観点検システム

制御の概念を拡張した
複数無人飛行体による
自動計測システム設計

