

平成 20 年度 SICE (計測自動制御学会) 中部支部
「振動制御を考慮した高速搬送システムの研究委員会」主催
終了報告会のご案内

下記の研究報告会を行いますので、皆様、是非御参加ください。

日時：平成 20 年 12 月 1 日 (月) 13:00 ~ 17:00

場所：株式会社安保ホール 101 室

名古屋市中村区名駅 3 - 15 - 9

交通案内：<http://www.abohall.com/access.html>

内容

1. 本研究会の総括と GUI を用いたユニバーサル入力整形振動コントローラの開発
 - ガントリーローダ・半導体ウエハ搬送への展開
豊橋技術科学大学 寺嶋 一彦 先生 (13:00 ~ 13:35)
2. 入力整形法ならびに LQI フィードバック制御による振動制御
 - 移動ロボットによる液体タンク搬送への展開
島根大学 浜口 雅史 先生 (13:35 ~ 14:10)
3. ハイブリッド整形法による制振制御
 - ロボットによる液体搬送，食事支援ロボットへの展開
岐阜大学 矢野 賢一 先生 (14:10 ~ 14:45)
 - 休憩 14:45 ~ 15:00
4. リファランスガバナによる振動制御
 - 自動注湯ロボットへの展開
豊橋技術科学大学 野田 善之 先生 (15:00 ~ 15:35)
5. 時間多項式による振動制御と最適化
 - クレーン搬送への展開
豊橋技術科学大学 三好 孝典 先生 (15:35 ~ 16:10)
6. (基調講演) 機台振動を考慮したテーブル駆動系の振動制御
 - 各種工作・加工機械の高速・高精度位置決め制御への展開
名古屋工業大学 岩崎 誠 先生 (16:10 ~ 16:55)
7. 総括 (16:55 ~ 17:00)

参加費： 無料

申し込み期限：平成 20 年 11 月 26 日 (水)

問合せ先・申し込み先：

豊橋技術科学大学 生産システム工学系 システム制御研究室

研究委員会幹事 増井 陽二，野田 善之

電話 0532-44-6653

FAX 0532-44-6690

Email masui@syscon.pse.tut.ac.jp

お申し込みは、Email または FAX にて氏名，所属をお送りください。