

所属教員

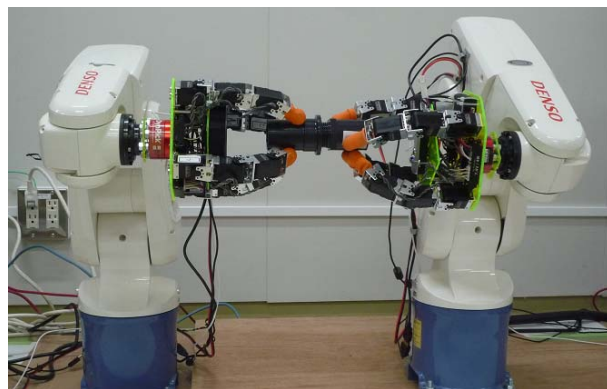
山田 貴孝(教授), 伊藤 和晃(准教授), 佐藤 惇哉(助教)

キーワード

ロボット, 制御, 画像処理, 知能化, 生産技術, 自動化技術

研究概要

機械・ロボットで様々な作業を実現し, 生産技術・自動化技術の
知能化・高度化を目指す



双腕ロボットによる
物体の把持



力制御アクチュエータを
備えた高精度研磨ロボット



進化計算と画像を
用いた物体認識

教授	山田貴孝	機械・ロボットによるものづくり自動化技術
准教授	伊藤和晃	高速・高精度位置決め制御・高精度力覚制御
助教	佐藤惇哉	ものづくりロボットのための画像センシング