

## 静岡地区計測制御研究委員会 第2回講演会

日時：8月6日(金曜日) 午後3時～5時

場所：静岡大学浜松校舎・図書館分館(2階) 視聴覚室

講師：菊池耕生 先生 (千葉工業大学 工学部 未来ロボティクス学科)

講演題目：小型はばたきロボットの実現に向けて

講演概要：一般的な固定翼機は、アスペクト比が高く、後退翼で、翅周りの渦は平面的で定常、また、尾翼を持っているが、はばたく蝶は、アスペクト比が低く、リード・ラグはすれども前進翼で、立体的な渦を積極的に利用し非定常、尾翼もない。垂直離着陸、10Gを超える加速、直角に近い旋回、渡りを実現する経済的な飛翔が可能な蝶のメカニズムを解明し、製作したひらひら飛翔ロボットを紹介する。

HP：<http://www.kikulab.it-chiba.ac.jp/flutter/flutter.html>

<http://www.kikulab.it-chiba.ac.jp/>

参加自由、事前登録等は不要です。