

講演番号	セッション名	開始時刻	登壇者氏名	講演題目	著者の氏名と所属
101A1	制御理論Ⅰ	10:00	呉 志輝	Implementation and Evaluation of Highly Accurate Semi-Definite Programming Solver in Java Based on Multiple Precision Arithmetic	呉 志輝(九州工業大学), 古賀 雅伸(九州工業大学), 中島 大雅(九州工業大学)
101A2		10:15	古賀 知樹	サンプル値系における零点の漸近的性質	古賀 知樹(熊本大学), 石飛 光章(熊本大学), 西 雅俊(熊本大学), 國松 禎明(熊本大学)
101A3		10:30	伊藤直治	自己反転行列多項式とその応用に関する一考察	伊藤直治(奈良教育大学), Reinhold K"ustner(W"urzburg大学), Harald. K. Wimmer(W"urzburg大学)
101A4		10:45	杉内 寿	LQR法を用いた周期的通信制約のある線形時不変システムの安定化	高橋 伸弥(宮崎大学), 鈴木 達夫(岐阜大学), 横道 政裕(宮崎大学), 杉内 寿(宮崎大学), 河野 通夫(宮崎大学)
101A5		11:00	國松 禎明	対角な非干渉化行列を持つシステムに対する分散型ILQサーボ系設計法	國松 禎明(熊本大学), 立石 光助(熊本大学), 石飛 光章(熊本大学), 藤井 隆雄(福井工業大学)
101A6		11:15	荒木 健宏	Min-Max 型最適オブザーバを併合した離散時間ILQ 設計法	荒木 健宏(熊本大学), 國松 禎明(熊本大学), 立石 光助(熊本大学), 石飛 光章(熊本大学)
101B1	制御理論Ⅱ	14:00	野口孝嶺	適応制御法を用いたリーダー・フォロア型エージェントによる取り囲み行動	野口孝嶺(佐賀大学), 佐藤和也(佐賀大学)
101B2		14:15	鈴木達雄	周期的な入出力切替を有するLTIシステムのモデル化	鈴木達雄(岐阜大学)
101B3		14:30	廣重哲平	ファジィ微分方程式の動特性解析と安定化制御	廣重哲平, 末光治雄, 松尾孝美(大分大学)
101B4		14:45	本山勢二	非線形システムに対する拡張カルマンフィルタを用いた拡大次元自動抽出制御則の合成	八野知博(鹿児島大学), 本山勢二(鹿児島大学), 高田等(鹿児島大学)
101B5		15:00	高木 夏樹	入力飽和が存在するシステムに対するある改良型適応制御手法	高木 夏樹(都城高専), 田丸 慎悟(九州工業大学), 大屋 勝敬(九州工業大学)
101B6		15:15	臼井 昇太	グラミアンの代替法を用いた制御器の低次元化	臼井 昇太(都城工業高等専門学校), 長堂 勤(琉球大学), 河野通夫(宮崎大学)
101C1	システム応用	15:45	塩塚大輔	メカトロニクスを用いた交通シミュレーション	塩塚大輔(九州工業大学), 小黒龍一(九州工業大学)
101C2		16:00	山内智晴	ファジィ推論を用いた石炭火力発電所の炭種選定手法	山内智晴(佐賀大学), 後藤聡(佐賀大学), 末吉充宏(九州電力), 内田佳孝(九州電力)
101C3		16:15	永溝喜也	海洋温度差発電プラントのシミュレータと遠隔監視の検証	永溝喜也(佐賀大学), 後藤聡(佐賀大学), 江頭成人(久留米高専), 杉剛直(佐賀大学), 池上康之(佐賀大学)
101C4		16:30	井芹 大智	海洋温度差発電と海水淡水化複合プラントのモデルに基づく設計	後藤 聡(佐賀大学) 井芹 大智(佐賀大学) 杉 剛直(佐賀大学) 森崎 敬史(佐賀大学) 池上 康之(佐賀大学)
101C5		16:45	岩河 祐介	GPSと環境地図を用いた移動ロボットのナビゲーション	岩河 祐介(福岡大学大学院), 江田 孝治(福岡大学), 松岡 毅(福岡大学)
101C6		17:00	鬼束勝治	GPS機能を付加した歩行車システムの開発	鬼束勝治(大分大学大学院), 池内秀隆(大分大学工学部), 岡達哉(大分大学福祉科学研究センター), 伊波護(大分大学工学部)
201A1	制御応用Ⅰ	9:00	與那覇翔平	DYCを用いた後輪独立駆動車両の制御実験	與那覇翔平(熊本大学), 松永信智(熊本大学), 岡島寛(熊本大学), 川路茂保(熊本大学)
201A2		9:15	桑野哲郎	車々間通信を用いた隊列走行における車群の横方向制御	桑野哲郎, 向井正和, 川邊武俊(九州大学)
201A3		9:30	高藤 祐太	ステアバイワイヤ系を利用した自動車のセンサレス横運動制御の一方方法	高藤祐太(九州大学), 向井正和(九州大学), 川邊武俊(九州大学)
201A4		9:45	吉田達郎	路面反力係数の調整に伴うSteer-by-Wire車両の操舵特性の評価	吉田 達郎, 岡島 寛, 松永 信智, 川路茂保(熊本大学)
201A5		10:00	衛藤 将	計測外乱が存在する場合の車両の乗り心地制御性能	衛藤将(九州工業大学), 奥村克博(福岡県工学技術センター), 和田秀樹(新日本非破壊検査(株)), 大多英隆(九州工業大学), 大屋勝敬(九州工業大学)
201A6		10:15	卓 錦シン	適応操舵車両システムにおける汎用型理想車両モデルの設計法	卓錦シン(九州工業大学), 田丸慎悟(九州工業大学), 高木夏樹(都城工業高等専門学校 機械工学科), 大屋勝敬(九州工業大学)
201B1	制御応用Ⅱ	10:45	隈田 剛志	3自由度モデルヘリコプタに対する再設計による非線形サンプル値制御	隈田 剛志(熊本大学), 石飛 光章(熊本大学), 西 雅俊(熊本大学), 國松 禎明(熊本大学)
201B2		11:00	武富 俊至	CDMA送信電力制御の計量削減と端末移動に対するロバスト性の考察	武富 俊至, 伊藤 博(九州工業大学大学院)
201B3		11:15	松田吉隆	A Method for Synthesis of PID Controller for Ball-on-Wheel System	松田吉隆(佐賀大学), 後藤聡(佐賀大学), 大瀬長門
201B4		11:30	松本武郎	フォースフリー制御とビジュアルサーボによる遠隔操作システムの開発	松本武郎(佐賀大学), 後藤聡(佐賀大学), 松田吉隆(佐賀大学), 江頭成人(久留米工業高等専門学校)
201B5		11:45	野崎宏之	並行プロセスモデルに基づくロボット制御システムのマルチスレッドプログラミング	安田元一(長崎総合科学大学), 野崎宏之(長崎総合科学大学)
201B6		12:00	岩崎圭将	誘導電動機の最小損失制御手法の提案	九州工業大学 ○岩崎圭将 小黒龍一
102A1	メカトロ系の制御	10:00	小畑慎一郎	適応速度オブザーバを用いた高精度位置決め制御に関する研究	小畑慎一郎(佐賀大学), 佐藤和也(佐賀大学)
102A2		10:15	坂本 優和	エネルギー制御による2リンク倒立振子の振り上げ	坂本 優和(熊本大学), 石飛 光章(熊本大学), 木村 怜次(熊本大学), 國松 禎明(熊本大学)
102A3		10:30	堀井 直人	ワイヤ駆動式人型ロボットの制御	堀井 直人(北九州工業高等専門学校), 山内 幸治(北九州工業高等専門学校)
102A4		10:45	崎村 悠登	PSOによるパラメータ推定機構を有するST-PIDによるウェブ張力系の制御	崎村悠登(九州工業大学), 西田 健(九州工業大学), Nicola Ivan Giannoccaro(University of Salento), 坂本哲三(九州工業大学)
102A5		11:00	岸山誠司	フィードフォワードループを有するデジタルサーボ系のサンプリング周波数に関する考察	岸山誠司(近畿大学), 白土浩(近畿大学), 五反田博(近畿大学), 久良修郎
102A6		11:15	中園邦彦	突風の影響を受けたクレーンシステムの制御系設計法	中園邦彦(琉球大学), 大西公平(慶應義塾大学), 金城寛(琉球大学), 山本哲彦(徳島工業短期大学)
102B1	ロボットシステムⅠ	14:00	屋嘉比 圭太	マニピュレータ制御のための複数自己組織化マップの協調学習	岡田伸廣(九州大学), 屋嘉比圭太(九州大学)
102B2		14:15	堤 翔太郎	空気圧人工筋を有する2自由度ロボットのクランク回転制御	堤翔太郎(熊本大学), 岡島寛(熊本大学), 松永信智(熊本大学)

102B3	ロボットシステム I	14:30	泉清高	2リンク劣駆動マニピュレータの切換え領域設計	泉清高(佐賀大学), 西山峻佑(佐賀大学), 辻村健(佐賀大学), 渡辺桂吾(岡山大学)
102B4		14:45	大野護人	紙めくりの解析と多指ロボットハンドによる実現	大野護人, 中島明, 早川義一(名古屋大学)
102B5		15:00	花園正輝	ニューラルネットワークを用いる金属箔の摺動加工システム	花園正輝 西村光 原田博之 山口晃生 丸茂康男(熊本大学)
102C1	ロボットシステム II	15:45	原田 瞳	一般化Velocity Obstaclesを用いた移動ロボットの動的障害物回避	原田 瞳(宮崎大学), 横道 裕政(宮崎大学), 佐藤 治(宮崎大学), 河野 通夫(宮崎大学)
102C2		16:00	杉野潤平	スラスターのダイナミクスを考慮した水中ロボットの制御	杉野 潤平(九州工業大学), 平 雄一郎(水産大学校), 奥村 克博(福岡県工業技術センター機械電子研究所), 大屋勝敬(九州工業大学)
102C3		16:15	中尾進之介	三脚パラレルメカニズムの解析と位置決め制御	中尾進之介(北九州工業高等専門学校), 日高康展(北九州工業高等専門学校), 田中 義人(福岡工業大学), 田中豊(法政大学), 一柳健((株)菊池製作所)
102C4		16:30	島津雄馬	三脚パラレルメカニズムの作業空間の探索	島津雄馬(北九州工業高等専門学校), 日高康展(北九州工業高等専門学校), 田中 義人(福岡工業大学), 田中豊(法政大学), 一柳健((株)菊池製作所)
102C5		16:45	高津聡志	強化学習とリカレントネットを用いた並列で柔軟な学習制御システムの枠組み	高津聡志(大分大学), 後藤健太(大分大学), 柴田克成(大分大学)
202A1	推定・同定 I	9:00	岡部弘佑	パラメータ推定オブザーバに関する研究	岡部弘佑(九州工業大学) 小黒龍一(九州工業大学)
202A2		9:15	向江 潤	Hindmarsh-Roseニューロンの外部入力信号および内部パラメータ推定	向江 潤, 伊東隆太, 十時優介, 末光治雄, 松尾孝美(大分大学)
202A3		9:30	木村裕司	重み付き補助変数法の観点から見た部分空間同定法について	木村裕司(九州大学), 和田清(九州大学)
202A4		9:45	塚本 健太	回転機器振動データの指数重み付きオンライン推定による余寿命予測	塚本 健太(佐賀大学) 後藤 聡(佐賀大学) 片山 算久(西日本プラント工業) 内田 佳孝(九州電力総合研究所) 財津 尚之(九州電力総合研究所)
202A5		10:00	衛藤嘉彦	非線形システムのガウシアンプロセス回帰によるシステム同定について	衛藤嘉彦(九州大学), 和田清(九州大学)
202A6		10:15	井手崇博	M系列信号を用いた非線形摩擦を持つ機械システムの同定	井手 崇博(熊本大学), 豊澤雪雄(FANUC Ltd.), 園田直人(FANUC Ltd.), 原田博之(熊本大学), 柏木潤(熊本大学名誉教授)
202B1	推定・同定 II	10:45	甲斐福太郎	閉ループグレイボックスモデル同定の二方法	甲斐福太郎(九州工業大学), 延山英沢(九州工業大学), 上泰(明石工業高等専門学校)
202B2		11:00	米田信一郎	ガウシアンプロセスモデルを用いた連続時間非線形システムの一同定法	米田信一郎(鹿児島大学), 八野知博(鹿児島大学)
202B3		11:15	西迫竜一	構造決定を考慮したPSO調整型ガウシアンプロセスモデルによる時系列予測	西迫竜一(鹿児島大学), 八野知博(鹿児島大学)
202B4		11:30	木村琢郎	線形確率システムにおける擬似観測量を用いた未知外生入力の同定	木村琢郎(宮崎大学), 河野通夫(宮崎大学), 大住 晃(京都工芸繊維大学)
103A1	生体情報	10:00	米良 亮平	上肢6筋モデルのパラメータ同定法	米良 亮平(熊本大学), 岡島 寛(熊本大学), 松永 信智(熊本大学), 川路 茂保(熊本大学)
103A2		10:15	中西佑介	筋電信号処理を用いた運動矯正	中西佑介(熊本大学), 三宅彩加(熊本大学), 原田博之(熊本大学), 大淵慶史(熊本大学)
103A3		10:30	行徳浩光	圧電センサを用いた睡眠時の心拍・呼吸・体動関連情報抽出	行徳浩光, 井上勝裕(九州工業大学情報工学部) 寺澤章, 米田光徳, 山本雅一, 北堂真子(パナソニック電気株式会社情報機器事業本部)
103A4		10:45	庵原考博	心拍変動情報を用いた休息効果の実時間評価システム	庵原考博(佐賀大学), 杉 剛直(佐賀大学), 後藤 聡(佐賀大学), 白川修一郎(国立精神・神経センター)
103A5		11:00	後藤和彦	視覚誘発電位頭皮上分布導出のための数式モデルを用いた成分分離	後藤和彦(佐賀大学), 杉剛直(佐賀大学), 後藤聡(佐賀大学), 後藤純信(国際医療福祉大学), 山崎貴男(九州大学), 飛松省三(九州大学)
103A6		11:15	芳山弘晃	短時間仮眠時における睡眠覚醒状態のPSGデータを用いた連続的評価	芳山弘晃(佐賀大学), 杉 剛直(佐賀大学), 後藤 聡(佐賀大学), 白川修一郎(国立精神・神経センター)
103B1	画像処理 I	14:00	木原 祐弥	画像取得時外乱を含む2次元学習制御と画像復元	木場 徹也(本田技研), 木原 祐弥(北九州市立大学院), 高橋 徹(北九州市立大学)
103B2		14:15	三宅 徳朗	GGVFからのベクトル集中度合を考慮した胸部CT像の経時的差分法	三宅 徳朗(九州工業大学大学院) 金 亨燮(九州工業大学大学院) 前田 真也(九州工業大学大学院) タン ジュークイ(九州工業大学大学院) 石川 聖二(九州工業大学大学院) 村上 誠一(九州工業大学大学院, 産業医科大学放射線科学教室) 青木 隆敏(産業医科大学放射線科学教室) 山本 晃義(九州工業大学大学院)
103B3		14:30	高橋 弘樹	Active Shape Modelを用いた胸部CT画像からの心臓領域の自動抽出	高橋 弘樹(九州工業大学大学院), 小松 昌史(九州工業大学大学院), 李 光旭(九州工業大学大学院), 金 亨燮(九州工業大学大学院), タン ジュークイ(九州工業大学大学院), 石川 聖二(九州工業大学大学院), 山本 晃義(九州工業大学大学院)
103B4		14:45	黒木 清順	ヘッセ行列を用いた歯科CT画像からの下顎管領域の抽出	黒木 清順, 金 亨燮, タン ジュークイ, 石川 聖二(九州工業大学), 田中 達朗, 鬼頭慎司, 森本 泰宏(九州歯科大学)
103B5		15:00	園田信一郎	交差点右折時における移動物体の検出	園田信一郎(九州工業大学), タンジュークイ(九州工業大学), 金亨燮(九州工業大学), 石川聖二(九州工業大学)
103B6		15:15	三浦万弥	楽譜の読み上げおよび歌唱システムの開発	三浦万弥(北九州工業高等専門学校), 日高康展(北九州工業高等専門学校), 山内幸治(北九州工業高等専門学校), 鎌田 清一郎(早稲田大学)
103C1	画像処理 II	15:45	中村光佑	白線情報を用いた道路形状の3次元推定に関する研究	中村光佑(九州工業大学), 延山英沢(九州工業大学), 上泰(明石工業高等専門学校)
103C2		16:00	小玉鷹廣	パーティクルフィルタとオプティカルフローを組み合わせた対象物追跡法	小玉鷹廣(熊本大学), 山口晃生(熊本大学), 原田博之(熊本大学)
103C3		16:15	川部満久	ステレオカメラ映像を用いた歩行者群の分離	川部満久(九州工業大学) タン ジュークイ(九州工業大学) 金亨燮(九州工業大学) 石川聖二(九州工業大学)
103C4		16:30	朴美善	動きベクトルを用いた異常動作の検出	朴 美善 タン ジュークイ 金 亨燮 石川聖二(九州工業大学)

103C5	画像処理Ⅱ	16:45	銭 少華	移動カメラ映像上の障害物検出	銭少華 タンジュークイ 石川聖二 森江隆(九州工業大学)
103C6		17:00	ジョンヒウク	HOG特徴量を用いた自転車検出	ジョンヒウク タン ジュークイ 石川聖二 森江 隆(九州工業大学)
203A1	ロボットビジョンⅠ	9:00	作前 亮次	SURF 特徴量を用いたStructure from Motion	作前 亮次(宮崎大学), 横道 政裕(宮崎大学), 高橋 伸弥(宮崎大学), 河野 通夫(宮崎大学)
203A2		9:15	川野 雄基	高速円運動視による単眼三次元ロボットビジョンシステム	川末 紀功仁(宮崎大学), 川野 雄基(宮崎大学)
203A3		9:30	伊藤 雄大	既知部品による完成物体の組み立て手順の推定	伊藤 雄大(北九州工業高等専門学校), 山内 幸治(北九州工業高等専門学校)
203A4		9:45	川淵 貴博	複数文字種で記述された書籍の読み上げ手法	川淵 貴博(北九州工業高等専門学校), 山内 幸治(北九州工業高等専門学校)
203A5		10:00	村上 誠	方向表現型動作履歴画像を用いた動作の解釈法	村上誠(九州工業大学), タン・ジュークイ(九州工業大学), 金亨燮(九州工業大学), 石川聖二(九州工業大学)
203A6		10:15	吉田 茂生	ステレオカメラを用いた人の姿勢のモデル化	吉田茂生(九州工業大学), タン・ジュークイ(九州工業大学), 金亨燮(九州工業大学), 石川聖二(九州工業大学)
203B1	ロボットビジョンⅡ	10:45	AHMAD AFIF BIN MOHD FAUDZI	可動カメラを用いたActor-Q学習による能動認識の学習	AHMAD AFIF BIN MOHD FAUDZI(大分大学), KATSUNARI SHIBATA(大分大学)
203B2		11:00	柴田 克成	強化学習によるパターンの意味付けと記憶に基づく行動の獲得	柴田克成, 沢津橋由人, 宇都宮浩樹(大分大学)
203B3		11:15	木村 幸平	3次元空間内で描かれた一筆書き文字の認識	木村 幸平(北九州工業高等専門学校), 山内 幸治(北九州工業高等専門学校)
203B4		11:30	山田 洋平	連想記憶モデルによる物体の推定	山田 洋平(北九州工業高等専門学校), 山内 幸治(北九州工業高等専門学校)
203B5		11:45	松浦 慶明	手動作の認識に基づくマンマシンインタラクション	松浦慶明(九州工業大学), タンジュークイ(九州工業大学), 金亨燮(九州工業大学), 石川聖二(九州工業大学)
203B6		12:00	中島 佑樹	車載カメラ映像を用いた人対車両環境認識	中島 佑樹(九州工業大学), タン ジュー クイ(九州工業大学), 石川 聖二(九州工業大学), 森江隆(九州工業大学)
203B7		12:15	Shahera Hossain	Study on Object Recognition for Vision System	Shahera HOSSAIN(Kyushu Institute of Technology), Seiichi SERIKAWA(Kyushu Institute of Technology)
104A1	計測・センサⅠ	10:00	李 濤	ハンドヘルド型三次元表面温度計測装置	川末 紀功仁(宮崎大学), 李 濤(宮崎大学), 大山茂樹(ピーマウントプロダクツ)
104A2		10:15	井上 亮二	動的面外せん断歪みの共分散行列にもとづく非破壊検査手法の提案	井上亮二(佐賀大学), 寺本頌武(佐賀大学)
104A3		10:30	中村 祐樹	レーザーレンジファインダを用いた管状構造物の計測手法	中村 祐樹(福岡大学大学院), 江田 孝治(福岡大学), 松岡 毅(福岡大学)
104A4		10:45	大山 康博	超精度最小二乗法を用いた基礎行列の導出と復元誤差について	大山康博(九州工業大学), 石川聖二(九州工業大学) タンジュークイ(九州工業大学), 金亨燮(九州工業大学)
104A5		11:00	尾崎 仁彦	携帯カメラ映像を用いた動的遠隔環境の立体モデル化	尾崎 仁彦(九州工業大学), 石川 聖二(九州工業大学), タン ジュークイ(九州工業大学), 金 亨燮(九州工業大学)
104A6		11:15	西坂 吉隆	画像加振を用いたオプティカルフロー計測法	西坂 吉隆(熊本大学), 山口 晃生(熊本大学)
104B1	計測・センサⅡ	14:00	池田 寿臣	二つのリングレーザを用いた下水管三次元スキャナ	川末 紀功仁(宮崎大学), 池田 寿臣(宮崎大学), 大山茂樹(ピーマウントプロダクツ)
104B2		14:15	星 貴之	静脈をマーカーとして用いる指変形観察の試み	星 貴之(熊本大学)
104B3		14:30	橋元 達哉	接触位置の推定が可能な指輪型振動計測デバイス	橋元 達哉, 星 貴之, 鳥越 一平(熊本大学)
104B4		14:45	辻 聡史	マルチモーダルセンサによる物体の厚さ検出	辻聡史(佐賀大学大学院), 木本晃(佐賀大学大学院), 高橋英嗣(佐賀大学大学院)
104B5		15:00	金澤 昭宏	尿中尿酸濃度測定手法の提案	金澤昭宏(佐賀大学大学院工学系研究科), 木本晃(佐賀大学大学院工学系研究科), 高橋英嗣(佐賀大学大学院工学系研究科)
104B6		15:15	青木 大輔	硬さ及び潤滑状態の同時測定のための積層型センサの検討	青木大輔(佐賀大学大学院工学系研究科), 木本晃(佐賀大学大学院工学系研究科), 高橋英嗣(佐賀大学大学院工学系研究科)
104C1	信号処理	15:45	岡島 寛	AD/DA変換におけるプレフィルタとポストフィルタの同時設計	岡島寛(熊本大学), 松永信智(熊本大学)
104C2		16:00	海部 静	LMIを用いた $\Delta\Sigma$ 変調器の性能評価	海部 静(熊本大学), 岡島 寛(熊本大学), 松永 信智(熊本大学)
104C3		16:15	鶴原 佑起	スパース尺度に基づく音環境のモニタリング	鶴原佑起(近畿大学), 岩崎宣生(九州工業大学), 五反田博(近畿大学), 白土浩(近畿大学)
104C4		16:30	田中 宏典	SimulinkによるOFDMシステムのシミュレータ開発	田中宏典(近畿大学), 岩崎宣生(九州工業大学), 白土浩(近畿大学), 五反田博(近畿大学)
104C5		16:45	西田 賢司	IIRフィルタによるFIRフィルタの近似についての一考察	西田 賢司(九州大学), 和田 清(九州大学)
104C6		17:00	岩崎 宣生	高残響下での信号到来方向の推定に関する検討	岩崎宣生(九州工業大学), 古屋武志(株式会社アストジェイ ソリューション 開発研究所), 井上勝裕(九州工業大学), 五反田博(近畿大学)
204A1	ヒューマンインタフェース	9:00	西山 雄太	プロジェクト映像との触覚インタラクションシステムの開発	西山 雄太, 星 貴之, 鳥越 一平(熊本大学)
204A2		9:15	小川 雄大	空中超音波の包絡変調による触覚を介した音階提示の試み	小川 雄大, 星 貴之, 鳥越 一平(熊本大学)
204A3		9:30	渡邊 雅之	空中映像との多方向触覚インタラクションシステムの開発	渡邊 雅之, 星 貴之, 鳥越 一平(熊本大学)
204A4		9:45	渡部 洋文	画像情報を用いた音声教示ルールの更新法	渡部洋文(佐賀大学), 泉清高(佐賀大学), 辻村健(佐賀大学), 西田秀二郎(佐賀大学), 渡辺桂吾(岡山大学)
204A5		10:00	和田 親宗	上腕把持による能動義手のための把持力フィードバックに関する研究	和田親宗(九州工業大学), 田中宏治(九州工業大学), 杉村行信(九州工業大学), 平野雅和(株式会社 有菌製作所), 秋山裕治(株式会社 有菌製作所), 柴村哲次(株式会社 有菌製作所), 有菌央(株式会社 有菌製作所)
204A6		10:15	●●●●	自己装着カメラを用いた指文字の認識	●●●●(九州工業大学), 石川聖二(九州工業大学), タンジュークイ(九州工業大学)