

2010	7	GS13: 記号制システム論	GS13-7	トピック解析を用いた運転行動コーパスからの業績変更抽出	森貴貴 (株式会社デンソー) 竹中一仁 (株式会社デンソー)、森貴貴 (DENSO INTERNATIONAL AMERICA, INC.)、谷口忠久 (立命館大学)、宮島千代基 (名古屋大学)、武田一哉 (名古屋大学)
2010	8	GS13: 記号制システム論	GS13-8	人の活動の自動化のための言語と文法の学習	アタタミミム(パナソニック) (慶応義塾大学)、幸夏裕司 (慶応義塾大学)、中村友樹 (慶応義塾大学)、長井隆行 (慶応義塾大学)、神橋大地 (統計数理研究所 数理・理論研究系)、小林一朗 (お茶の水女子大学)、藤生朋樹 (国立研究開発法人産業技術総合研究所 人工知能研究センター)
2010	9	GS13: 記号制システム論	GS13-9	顔は口だけではなく感情も言語モデルの表現なし同時学習	谷口智 (立命館大学)、高島生也 (国立情報学研究所) 総合研究大学院大学、谷口忠久 (立命館大学)
2010	10	GS13: 記号制システム論	GS13-10	コミュニケーションの制約における伝達誤差の理論的研究	石上百合 (岩手県立大学) 東北大学、橋本隆 (山形県立大学) 岩手県立大学
2010	11	GS13: 記号制システム論	GS13-11	8人眼インタフェースを伴うクラウド型VRシステムを用いた三次元空間における対人行動の収集	野原昌典 (名古屋大学)、野田賢司 (慶応大学)、水島良樹 (慶応大学)、藤原寛 (慶応大学)、藤立唯哉 (慶応大学) 総合研究大学院大学
2010	12	GS13: 記号制システム論	GS13-12	制御行動計画のためのモデルベース行動学習による行動選択	橋本隆 (立命館大学)、高野啓樹 (立命館大学)、谷口忠久 (立命館大学)
2010	13	GS13: 記号制システム論	GS13-13	ロボットの場所と発話の相互分散化による言語制モデル	中島光 (立命館大学)、谷口智 (立命館大学)、谷口忠久 (立命館大学)、野原昌典 (立命館大学)、高野啓樹 (立命館大学)
2010	14	GS13: 記号制システム論	GS13-14	身体運動の意図情報で記述される特徴を用いた全身骨格モデルによる運動認識	藤澤謙介 (東京大学)、高野淳 (東京大学)、中村仁志 (東京大学)
2010	15	GS13: 記号制システム論	GS13-15	深層学習を用いたストロークイベント二重分類誤差を減らした英語学習者別からの教師なし語彙獲得	中島隆 (立命館大学)、谷口忠久 (立命館大学)、長坂陽貴 (立命館大学)
2010	16	GS13: 記号制システム論	GS13-16	距離センサを用いた地図画像からの歩行軌道推定と相対的位置概念の学習	丸山博 (名古屋大学)、田口亮 (名古屋大学)、野原公典 (中部大学)、佐藤裕太 (中部大学)、相澤太直 (名古屋工業大学)
2010	17	GS13: 記号制システム論	GS13-17	三次元深層学習を用いた環境変化による外運動の分析	藤倉理 (名古屋大学)、鈴木聖輝 (名古屋大学)、和田隆也 (名古屋大学)
2010	18	GS13: 記号制システム論	GS13-18	バイパスネットワークを用いた認知による音声認識改善	小坂祐斗 (産業技術総合研究所)、藤倉理 (神戸大学)、和田隆也 (産業技術総合研究所)、佐藤謙隆 (産業技術総合研究所)
2010	19	GS13: 記号制システム論	GS13-19	離れマルチエージェントを用いたロボットの自律制御の構築	藤倉理 (慶応義塾大学)、藤倉理 (慶応義塾大学)、アツタミム(パナソニック) (慶応義塾大学)、中村友樹 (慶応義塾大学)、長井隆行 (慶応義塾大学)
2010	20	GS13: 記号制システム論	GS13-20	HSR(Human Support Robot)による家事タスクの実現	坂田健隆 (慶応義塾大学)、池田成道 (慶応義塾大学)、鈴木謙哉 (慶応義塾大学)、岡原成 (慶応義塾大学)、中村友樹 (慶応義塾大学)、長井隆行 (慶応義塾大学)
2010	21	GS13: 記号制システム論	GS13-21	視覚情報へ向けたいくつかの深層学習モデルを用いた対話実験を可能とするクラウド型VRプラットフォームの構築	橋本隆 (国立情報学研究所) 総合研究大学院大学
2010	22	GS13: 記号制システム論	GS13-22	自動外観検査ロボットのための視覚検査モデルの検討	橋本隆 (名古屋大学)、田口亮 (名古屋大学)、野原公典 (中部大学)、佐藤裕太 (中部大学)、相澤太直 (名古屋工業大学)