

11 月 12 日 (水) 13:00–15:00 ポスターセッション1

GS04: コンピュータショナル・インテリジェンス

-
- GS04-1 環境富化による初期視覚野第 2/3 層活性化の要因
我妻 伸彦, 寺田 有花, 上田 奈津実(東邦大学)
- GS04-2 経験により変化する車両運転時の視覚認知と運転操作における脳活動の差異
水貝 惇宏, 稲垣 圭一郎(中部大学)
- GS04-3 送電鉄塔外観点検画像劣化診断システムにおける TS 構造適応型深層学習モデルを用いた継続学習の提案
市村 匠(県立広島大学), 鎌田 真(広島市立大学), 山口 亮, 田中 耕一(株式会社中電工)
- GS04-4 スタイル転送を用いた被験者間 EEG 画像デコーディングの向上とロボット応用への展開
杉本 悠真(法政大学), オズトップ アラハン(大阪大学), チャピ ゲンツィ(法政大学)
- GS04-5 GeoCluster-SMOTE: Boundary-Aware, Cluster-Based Safe-Sphere Synthesis via Quality-Weighted, Density-Based Clustering
Chi Hien Nguyen, Sou Nobukawa (Chiba Institute of Technology)
- GS04-6 Computer Vision-Based Tomato Growth Stage Detection in Greenhouse Environments of Bhutan
Gocha Sherab, Sou Nobukawa (Chiba Institute of Technology)
- GS04-7 IoT-based Greenhouses for Environmental Monitoring in Tomato Cultivation in Bhutan
Kinley Wangmo, Sou Nobukawa (Chiba Institute of Technology)
- GS04-8 ロバスト最適化モデルにおける制約パラメータ操作手法を適用したポートフォリオパフォーマンス改善の検証
山口 瑛士, 内種 岳詞(愛知工業大学)
- GS04-9 持参要請を考慮した大学キャンパスの AED 配置最適化に関する研究
日比 彩斗, 内種 岳詞(愛知工業大学)
- GS04-10 深層学習による指文字判別
小和田 えみ, 小谷 直樹(大阪工業大学)
- GS04-11 特徴損失を低減した自律型 Grid Cell Net による識別性能改善
松田 優一(電気通信大学), 高玉 圭樹(東京大学), 佐藤 寛之(電気通信大学)
- GS04-12 大脳新皮質学習における入力変数の増加への適応に関する検討
青木 健, 立川 智章(東京理科大学)
- GS04-13 ブラウン回路によるニューラルネットワークの構築
礪川 悌次郎(兵庫県立大学), 中出 捷(情報通信研究機構),
ペパー フェルディナンド(情報通信研究機構)
- GS04-14 進化計算を用いた 3 次元点群敵対的サンプル生成手法の整理と展望
高橋 輝(新潟大学), 張 潮(富山大学), 余 俊(新潟大学)
- GS04-15 物理人工知能の時代を招来するスピン波リザバーデバイスと複素および四元数ニューラルネットワークのダイナミクス
廣瀬 明, 亀山 公宏, 宮坂 優太, Chen Jiaxuan, Song Yicheng, 夏秋 嶺(東京大学)

GS07:システム・情報関連その他のテーマ

-
- GS07-1 遺伝的アルゴリズムを用いたポテンシャル関数組込型 T-RRT の一設計
谷藤 暁, 山本 透(広島大学)
- GS07-2 不確かなラベル情報を活用した発電機始動不良予知モデルの開発
石塚 大介, 橋本 樹(ヤンマーホールディングス株式会社), 平賀 憲一,
大森 紀人(ヤンマーエネギーシステム株式会社)
- GS07-3 3種類の論理的推論能力を育成するためのエージェントベース社会シミュレーションを活用した授業実践
齊藤 忠晴, 市川 尚(岩手県立大学), 後藤 裕介(芝浦工業大学)
- GS07-4 ローイング競技における漕艇動作の可視化と機械学習によるデータ分析に向けた検討
堀内 匡(松江工業高等専門学校), 伊藤 向希(信州大学), 荒木 哉翔, 一箭 フェルナンドヒロシ,
外谷 昭洋, 小原 侑己(松江工業高等専門学校)
- GS07-5 直線狭路走行における自動二輪車操作と乗員の視線計測
山根 周介, 片山 優, 友定 将和, 福島 志斗, 泉 大樹(松江工業高等専門学校)
- GS07-6 目的地に関する事前情報と矢印案内が歩行者に与える影響を考慮した意思決定のモデル化
長沼 優輝, 田村 雄介, 平田 泰久(東北大学)
- GS07-7 畝畦形状の周波数解析に基づく地形特徴点抽出による移動ロボットの自律走行経路生成
山田 晃誠, 澤井 圭, 大倉 裕貴, 小柳 健一, 増田 寛之, 李 豊羽, Almassri Ahmed(富山県立大学)
- GS07-8 周波数偏移変調を用いた固体振動通信の有効性
阪田 治, 山野井 佑介, 戸祭 皓介(東京理科大学)

SS07:不便益システム

オーガナイザ：川上 浩司（京都先端科学大学）

-
- SS07-1 Integrated Algorithm and Mechanical Design for Modular Multi-Robot Shape Formation
Karolis Sumskas, Hiroshi Kawakami (Kyoto University)
- SS07-2 人工 1/f ゆらぎ音の癒し効果の検証および間欠カオス法による 1/f ゆらぎ特性の評価
西堀 真衣, 川上 浩司(京都先端科学大学)
- SS07-3 ロトカ・ヴォルテラの競争方程式を用いた不便益ダイアグラムのモデル化
片田 喜章(摂南大学)
- SS07-4 反脆弱な挙動を示すシステムダイナミクスモデル
伊串 竜之介, 川上 浩司(京都先端科学大学), 森 一之, 中井 敦子(三菱電機株式会社)
- SS07-5 観光実験における不便益と感情の関係:分散分析および相関分析
板津 康太郎, 川上 浩司(京都先端科学大学)
- SS07-6 Sensor Fault Detection in a 6-DOF Robotic Manipulator Using Feedforward Neural Networks
Eduardo Jose, Apaza Alvarez (Kyoto University)

11月12日(水) 15:00-17:00 ポスターセッション2

GS01: システム工学

-
- | | |
|---------|--|
| GS01-1 | 列車の回生電力最大化に向けた変電所の電圧制御
佐野 優輝, 荒井 幸代(千葉大学) |
| GS01-2 | シミュレーションに基づく写真測量の計算時間予測の基礎検討
中村 啓太(札幌大学), 羽成 敏秀, 今渕 貴志, 川端 邦明(日本原子力研究開発機構) |
| GS01-3 | 自律移動における制御バリア関数と強化学習の統合法: 安全と最適の両立
永田 健斗, 荒井 幸代(千葉大学) |
| GS01-4 | 幾何情報に基づくグラフ粗粒化と階層的スーパーノード表現を用いた効率的グラフ処理
浦木 晴仁, 久保田 直行, 大保 武憲(東京都立大学) |
| GS01-5 | PDF 添削に特化した LLM モデルの構築に向けて
胡田 哲志, 内種 岳詞(愛知工業大学) |
| GS01-6 | 愛知県における実経路に基づく道路ネットワークを用いた GNN による時空間断面交通量予測
越田 雅治, 内種 岳詞(愛知工業大学) |
| GS01-7 | ドローンの自律制御アプリケーション開発及び追尾性能の検証
下川 瑛大, 稲田 良真, 門田 真一郎, 木下 恒希, 内種 岳詞(愛知工業大学) |
| GS01-8 | 非均質なスワームロボットのための入力系と制御器の進化的同時設計
若山 仙周, 保田 俊行(富山大学) |
| GS01-9 | ドローンの後退及び旋回による一定距離逃走シミュレーション
木下 恒希, 稲田 良真, 下川 瑛大, 門田 真一郎, 内種 岳詞(愛知工業大学) |
| GS01-10 | 都市空間における映像情報を用いた人流解析手法に関する一提案 -複数カメラ映像を用いた比較-
橋本 拓実, 藤井 信忠(神戸大学), 新津 瞬(有限会社 ハートビートプラン), 宮本 昌洋(姫路市役所) |
| GS01-11 | 農作物の生育予測のためのセマンティックセグメンテーションを用いた鉛直投影面積計測手法
伊藤 麟太郎, 藤井 信忠(神戸大学), 中野 伸一(兵庫県立農林水産技術総合センター) |
| GS01-12 | モデルマージ最適化のためのサロゲートベンチマークの提案
秋月 理緒, 工藤 佑矢, 吉成 望, 広瀬 陽一, 西本 暁道, 内田 絢斗,
白川 真一(横浜国立大学) |
| GS01-13 | ドローンの三角測量による一定距離逃走アンドロイドアプリケーション作成
稲田 良真, 木下 恒希, 下川 瑛大, 門田 真一郎, 内種 岳詞(愛知工業大学) |
| GS01-14 | 客観的臨床能力試験における非言語情報を用いた模擬患者エージェント構築に関する一検討ー顔の向き・抑揚判定手法の改良ー
山下 貴大, 藤井 信忠, 関口 兼司(神戸大学) |
| GS01-15 | 機械学習を用いた海藻雌雄判別手法に関する研究ー不確実性に対する汎化性能の検証ー
佐々木 翔哉, 藤井 信忠(神戸大学), 梶原 慧太郎(兵庫県立農林水産技術総合センター),
阪田 悠世, 雑賀 健太, 秋澤 紀歩, 本丸 勝也(兵庫ベンダ工業株式会社) |
| GS01-16 | 複数木材画像を対象とした機械学習による検出誤差に対する補正手法に関する研究 |

-
- 山口 凌央, 藤井 信忠(神戸大学), 角南 泰弘(那賀商事)
- GS01-17 多目的離散型 Artificial Bee Colony 法における探索方向分散戦略の導入と性能評価
原田 創太, 國領 大介(神戸大学), 貝原 俊也(大阪工業大学)
- GS01-18 モバイルアプリケーションにおけるリアルタイム単眼深度推定の実装
門田 真一郎, 稲田 良真, 木下 恒希, 下川 瑛大, 内種 岳詞(愛知工業大学)

SS08: 医療・ヘルスケア・生体応用におけるシステム・情報技術

オーガナイザ: 市地 慶(東北大学), ZENG YUWEN(東北大学), 張 彰(東北大学),
張 曉勇(仙台高等専門学校), 湯田 恵美(三重大学/東北大学),
杉田 典大(東北大学), 本間 経康(東北大学)

-
- SS08-1 ADNI データベースを用いた AdaptiveDBN モデル学習後のネットワーク構造の分析と C5.0 による
ルール抽出
三宅 美穂, 市村 匠(県立広島大学)
- SS08-2 眼球運動の制御モデリングによる VR 酔い症状の定量的な評価
齋藤 晃羅, 杉田 典大, 小宮山 拓見, 佐藤 優太(東北大学)
- SS08-3 新生児に対する非接触モニタリングに関する研究
相澤 巡, 杉田 典大(東北大学), 佐藤 信一(東北大学病院), 吉田 怜央人, 吉田 誠(東北大学)
- SS08-4 フォトプレチスモグラフィと生体インピーダンス信号を合わせた血圧推定モデルに関する研究
花木 勇真, 杉田 典大(東北大学)
- SS08-5 逆変形ベクトル場表現を用いた 3 次元体内動態の粒子フィルタに基づく推定
川浪 佑介, 市地 慶, 張 彰, 本間 経康(東北大学)
- SS08-6 Unsupervised domain adaptation for breast cancer diagnosis in multi-center datasets
He Xinyang, Zeng Yuwen, Zhang Zhang, Ichiji Kei (Tohoku University),
Zhang Xiaoyong (National Institute of Technology, Sendai College),
Homma Noriyasu (Tohoku University)
- SS08-7 High-Resolution Abnormal Mammogram Generation from Normal Samples Using Density-Aware
Dual-Mask CycleGAN for Imbalanced Dataset Augmentation
Jiang Wuhong, Zhang Zhang, Zeng Yuwen, Ichiji Kei (Tohoku University),
Zhang Xiaoyong (National Institute of Technology, Sendai College),
Homma Noriyasu (Tohoku University)
- SS08-8 死後画像における深層学習を用いた溺死分類と異常所見のマルチラベル分類
石川 遥基, Zeng Yuwen(東北大学), 張 曉勇(仙台高等専門学校), 臼井 章仁, 市地 慶,
杉田 典大, 本間 経康(東北大学)
- SS08-9 低負担生体計測と機械学習を組み合わせた映像酔い検出モデル～遠隔操作ショベルカーに向け
た検討～
吉岡 直人(ヤンマーホールディングス株式会社/大阪工業大学), 竹内 大樹(大阪工業大学),
舒 瑜倬, 岡松 太郎, 荒木 信之(ヤンマーホールディングス株式会社),
鎌倉 快之(大阪工業大学), 大須賀 美恵子(大阪工業大学)

11 月 12 日(水) 17:00-19:00 ポスターセッション3

GS02: 知能工学

-
- GS02-1 バラの病害検出を目的としたドローンの自律飛行
清水 龍聖, チャピ ゲンツィ(法政大学)
- GS02-2 触覚刺激出現割合が予測過程に及ぼす影響の検討
鈴村 真之介(岡山大学), 江島 義道(京都大学), 楊 家家(岡山大学)
- GS02-4 Decision Transformer を用いた強化学習とモデルベース制御の統合的設計
間庭 卓也, 荒井 幸代(千葉大学)
- GS02-5 太陽電池 EL 検査における再学習可能な自動検査システムの生産適用
青田 湧介, 堤 翔(株式会社カネカ), 宮尾 知幸, 船津 公人(奈良先端科学技術大学院大学)
- GS02-6 RLHF による選好反映度の検証～PbRL アルゴリズムの性能比較～
ISMAIL HARITS, 荒井 幸代(千葉大学)
- GS02-7 複数の水中ドローン連携による海中モニタリングのための Boids アルゴリズムの視覚範囲設計
山本 陸, 大谷 雅之, 阿部 孝司, 波部 斉, 青木 隆一郎, 井口 信和(近畿大学)
- GS02-8 HEAPGrasp: Hand-eye Active Perception to Grasp Objects with Diverse Optical Properties
ケニス 銀河, 荒井 翔悟(東京理科大学)
- GS02-9 変量数に応じて変量軸・時間軸方向を切り替える Mamba を用いた多変量時系列予測
森下 匡, 飯間 等(京都工芸繊維大学)
- GS02-10 VarAverage: 変量のグループ化と平均化を用いた時系列予測 Transformer の提案
寺村 優太, 飯間 等(京都工芸繊維大学)
- GS02-11 生成 AI を用いた学位授与事業のための小論文試験問題の校正に係る業務の軽減
宮崎 和光, 井田 正明(大学改革支援・学位授与機構)
- GS02-12 時系列拘束条件を利用した転移学習手法「Real Robo-Free Shot Learning」
田中 祐里奈, 守屋 洸希, 荒井 翔悟(東京理科大学)
- GS02-13 事前聴覚刺激が視覚認識に与える影響の事象関連電位法による分析
川村 武志郎(岡山大学大学院)
- GS02-14 UOD-YOLO11: 改良 YOLO11 を用いた水中物体検出モデルの提案
ダン タイン コン, 佐藤 浩, 久保 正男(防衛大学校)
- GS02-15 Perceiver IO を用いた豚の呼吸器疾患検知システムの検討
巽 亮太, 神谷 太星, 石光 俊介, 湯本 誠司(広島市立大学), 西原 優空(東京農工大学),
田中 大介(東北大学), 三上 修, 小川 洋介, 井上 寛暁,
石田 三佳(農業・食品産業総合研究機構)
- GS02-16 発話に伴う表情的ジェスチャを挿入可能なジェスチャ生成手法の提案
櫻井 涼, 内田 絢斗, 白川 真一(横浜国立大学)
- GS02-17 深層学習技術を用いた写真の災害分類
グエン クェット タイン, 久保 正男, 佐藤 浩(防衛大学校)

GS02-18	AI-Enhanced Multi-layer Strategic Gaming Environment Modeling and Simulation with Human-in-the-Loop Decision Support Nguyen Huy Liem (Le Quy Don University), タイ チュオン ソン, 佐藤 浩, 久保 正男 (防衛大学 校)
GS02-19	LLM によるゲーム AI の自律的改善フレームワークの構築にむけて 長沢 行真, 佐藤 浩, 久保 正男 (防衛大学校)
GS02-20	モデルマージを利用した継続学習アルゴリズムにおける忘却度調整法の検討 廣島 圭, 内田 絢斗, 白川 真一 (横浜国立大学)
GS02-21	モデルベースアプローチによる多種類ドアの開閉動作計画 山口 裕資, 荒井 翔悟 (東京理科大学)
GS02-22	大規模言語モデルによるマルチエージェントシミュレーションのための行動計画策定 佐藤 浩, 迫田 龍聖, 久保 正男 (防衛大学校)
GS02-23	Oriented-SuctionNet: 吸着方向を考慮した把持位置ヒートマップの推定手法 柴 智也, 山口 直紀, 丸野 稜雅, 鈴木 章央, 田向 権 (九州工業大学)
GS02-24	多様な形状に対応する引き出し操作の自動化 加藤 柊羽, 荒井 翔悟 (東京理科大学)

11月13日(木) 9:00-11:00 ポスターセッション4

SS03:ファイナンシャル・ビジネスエコノミクスとシステム・情報技術

オーガナイザ：高橋 大志（慶應義塾大学）

-
- SS03-1 企業の AI 利活用と経済効率性に関する研究:特許データを通じた分析
劉 愛嘉, 高橋 大志(慶應義塾大学)
- SS03-2 株価の対数収益率の経験分布と分布モデルとの f-divergence による整合性評価
東見 聖也, 魚橋 慶子(東北学院大学)
- SS03-3 特許データを用いたブロックチェーン技術ライフサイクルの可視化と解釈
戎谷 紫都華, 高橋 大志(慶應義塾大学)
- SS03-4 AI 関連特許の特徴分析:非 AI 特許との比較を通じた M&A 研究への接続
ホン チェウン, 高橋 大志(慶應義塾大学)
- SS03-5 逆方向イベント検出手法を用いた市場分析:日米市場の比較
張 富閔, 高橋 大志(慶應義塾大学)
- SS03-6 スタートアップの資金調達パターン及び既存投資家の評判が後続投資獲得に及ぼす影響
HONG EUGENE, 高橋 大志(慶應義塾大学)

SS04:精神疾患の特定と理解を支える計測・モデリング・システム技術の最前線

オーガナイザ：信川 創（千葉工業大学），小島 大樹（千葉工業大学）

-
- SS04-1 3種類の抑制性細胞が協働する局所神経回路における興奮・抑制バランスの不均衡に起因する活動変調
我妻 伸彦(東邦大学), 栗川 知己(はこだて未来大学), 信川 創(千葉工業大学)
- SS04-2 Theta-Gamma 帯域における Phase Amplitude Coupling と機能的ネットワークの関係性の評価
中野 一真, 信川 創(千葉工業大学), 菊知 充, 高橋 哲也(金沢大学)
- SS04-3 恐怖に関連した視覚刺激下での脳波の機能的結合と瞳孔反応の解析
関谷 聡真, 江波戸 優貴, 富田 紗輝, 脇田 一秀, 信川 創(千葉工業大学), 石橋 知明, 高橋 哲也(福井大学)
- SS04-4 脳内情報統合に基づく精神疾患の特徴づけ
名護 ひなた, 小島 大樹, 山口 博行, 山下 祐一(国立精神・神経医療研究センター)
- SS04-5 N バック課題を用いた HRVB とシャム呼吸法の認知的効果の解析
矢島 大暉, 芦澤 かおる, 脇田 一秀, 信川 創(千葉工業大学)
- SS04-6 心拍変動バイオフィードバックに基づく呼吸介入により現れる生理反応の解析
芦澤 かおる, 矢島 大暉, 脇田 一秀, 信川 創(千葉工業大学)
- SS04-7 せん妄状態における前頭部低下と頭頂後頭部増加を伴う α 帯域パワー変化の定量的評価
山内 彩花(千葉工業大学), 水上 喜美子(金沢大学), 古橋 佳歩, 信川 創(千葉工業大学), 高橋 哲也(金沢大学)

-
- SS04-8 Weighted Phase Lag Index 指標に基づくせん妄状態における脳波同期性の検討
古橋 佳歩(千葉工業大学), 水上 喜美子(金沢大学), 山内 彩花, 信川 創(千葉工業大学),
高橋 哲也(金沢大学)
- SS04-9 脳広範囲調節系モデルにおける気分障害状態のカオス共鳴制御
道法 浩孝(高知大学), 信川 創(千葉工業大学), 西村 治彦(大和大学), 高橋 哲也(金沢大学)

SS05: 進化計算の潮流と未来

オーガナイザ: 田中 彰一郎(福知山公立大学), 畠中 利治(福知山公立大学),
佐藤 寛之(電気通信大学)

-
- SS05-1 大規模言語モデルと進化計算による高難度最適化ベンチマーク問題の自動生成
荒木 優斗(埼玉大学), 大野 愉展(東京都立大学), 原田 智広(埼玉大学)
- SS05-2 フローマッチングと進化計算を用いた転移最適化に関する一検討
平川 雄基(電気通信大学), 高玉 圭樹(東京大学), 佐藤 寛之(電気通信大学)
- SS05-3 制約条件の分解に基づくプッシュ・プル探索に関する一検討
高宮 諒翔, 宮川 みなみ(電気通信大学), 高玉 圭樹(東京大学), 佐藤 寛之(電気通信大学)
- SS05-4 マルチロボット探索に向けた粒子群を用いた空間分割に関する一検討
渡邊 貴大(電気通信大学), 高玉 圭樹(東京大学), 佐藤 寛之(電気通信大学)
- SS05-5 特定可能な局所最適解をもつベンチマーク問題の自動生成
田中 柊兵, 田中 彰一郎, 水田 桔平, 畠中 利治(福知山公立大学)
- SS05-6 新規性探索を用いた多様な NK ランドスケープ問題の生成
水田 桔平, 田中 彰一郎, 田中 柊兵, 畠中 利治(福知山公立大学)

SS09: 博士課程在籍者対象セッション

オーガナイザ: SSI2025 実行委員会

-
- SS09-1 分類木を用いた交通事故発生経緯の可視化とその解釈
村上 遥翔, 榊原 一紀, 高野 諒, 松山 裕典, 松本 卓也, 中村 正樹, 本吉 達郎(富山県立大学)
- SS09-2 仮眠支援ロボットの安全なタッピングを実現する自由落下ハンドの提案
古澤 美典(株式会社やさしいロボット研究所/筑波大学),
高辻 克海(株式会社やさしいロボット研究所)

11月13日(木) 13:00-15:00 ポスターセッション5

GS05: 社会システム

-
- GS05-1 BLE センサ解析と AI 映像解析の統合による高精度かつ省力な人流量計測
酒井 正夫, 小泉 英介(東北大学), 岩崎 淳也(理化学研究所), 宮内 誠カルロス, 吉澤 誠, 朱 嘉琪, 本間 経康, 杉田 典大(東北大学)
- GS05-2 家電自動解体システムにおける配線切断
佐藤 太亮, 田中 健聖, 荒井 翔悟(東京理科大学), 松田 源一郎, 宮地 直也, 石倉 智貴(パナソニックホールディングス株式会社)
- GS05-3 領域横断影響を踏まえた協調的気候変動適応支援ツールの開発
中島 拓也(東京大学大学院新領域創成科学研究科)
- GS05-4 家電解体自動化のための配線認識
松下 璃衣菜, 田中 健聖, 荒井 翔悟(東京理科大学), 松田 源一郎, 宮地 直也, 石倉 智貴(パナソニックホールディングス株式会社)

GS06: 境界と関係性を視座とする価値創発志向システム学

-
- GS06-1 自動車動態を基底とした事故リスク確率分布の推定手法の開発
内種 岳詞(愛知工業大学), 向 直人(椙山女学園大学), 岩田 員典(愛知大学), 伊藤 暢浩(愛知工業大学)
- GS06-2 モデル内包学習とそのプラズマ科学への応用
黒江 康明(同志社大学/京都工芸繊維大学), 三瓶 明希夫(京都工芸繊維大学), 政宗 貞男(中部大学)
- GS06-3 モデリング駆動最適化に基づく機械学習による代数方程式の求解
相吉 英太郎, 田村 健一, 安田 恵一郎(東京都立大学)
- GS06-4 影響度モデル構築のための画像処理における重みの推定
徳本 翔紀, 杉川 智, 村木 祐太(大阪工業大学)

SS01: 強化学習とそのハイブリッド手法の最前線

オーガナイザ: 宮崎 和光 (独立行政法人大学改革支援・学位授与機構), 高玉 圭樹 (東京大学)

-
- SS01-1 現実環境を想定した強化学習による複数船航路探索手法の提案
松本 天佑, 太田 学, 上野 史(岡山大学)
- SS01-2 スパース報酬環境における LLM を活用した強化学習
村上 遼太郎, 太田 学, 上野 史(岡山大学)
- SS01-3 報酬関数を外部条件付クエリとしたパラメータ生成型メタ深層強化学習
杭谷 拓海, 佐藤 寛之(電気通信大学), 高玉 圭樹(東京大学)
- SS01-4 Decision Transformer における Return-to-Go の影響評価
野尻 健人, 荒井 幸代(千葉大学)

SS01-5	Attention の報酬成形に基づく Decision Transformer の学習性能改善 大野 優太, 荒井 幸代(千葉大学)
SS01-6	スパイクニューラルネットワークを用いた世界モデルの構築およびロボット制御への応用に関する検討 吉岡 シャーン圭允, 三木 大輔(千葉工業大学)
SS01-7	植物の世界モデル構築についての一考察 ～意識的意思決定システムと BDI モデルによる接近～ 宮崎 和光(大学改革支援・学位授与機構), 小林 篤史(第一工科大学), 栗原 渉(東京工科大学)
SS01-8	BioDOS における有用論文分類のためのマルチモーダル深層学習モデルの提案 小玉 直樹(東京理科大学), 宮崎 和光(大学改革支援・学位授与機構), 安田 翔也, 山村 雅幸(東京工業大学), 木賀 大介(早稲田大学)
SS01-9	多目的マルチエージェント強化学習における優先度重みの入力方法の比較 野片 義貴, 原田 智広(埼玉大学), 上野 史(岡山大学)
SS01-10	移動式ロボットにおけるマルチエージェントタスク割当のための移動時間推定に関する一考察 中嶋 洸介, 安田 尚平, 植村 渉(龍谷大学)

SS06: 知的インタラクション

オーガナイザ：今井 順一（千葉工業大学），福本 誠（福岡工業大学），湯浅 将英（湘南工科大学），石橋 賢（熊本県立大学）

SS06-1	認知的徒弟制理論に基づき思考過程の言語化を促す学習支援エージェントシステム 今井 順一, 児玉 昂樹(千葉工業大学)
SS06-2	Spiking PointCNN を用いたイベントカメラ映像解析手法に関する検討 橋野 隆音, 三木 大輔(千葉工業大学)
SS06-3	エレベータ降車における人の向社会性がロボットの移動効率に与える影響の解析 林 凌生, 奥田 裕之(名古屋大学), 富永 健太(三菱電機), 鈴木 達也(名古屋大学)
SS06-4	自由移動型の文化財 VR における順路誘導と解説提供手法の検討 池田 裕翔, 湯浅 将英, 井上 道哉(湘南工科大学)
SS06-5	深層学習を用いたドラム缶内面検査の自動化 福永 稜太, 長谷川 為春(千葉工業大学)
SS06-6	説明可能 AI を活用した注目領域修正に基づく深層学習の損失関数設計 諏訪 翔大, 長谷川 為春(千葉工業大学)
SS06-7	徐々に変化する香り提示に対する印象の基礎的な調査 福本 誠(福岡工業大学)
SS06-8	地域における持続的メディア・アート活動を実現するフレームワークの構築 石橋 賢(熊本県立大学)
SS06-9	合意形成過程におけるファシリテータの効果 ～生体情報および親密度・性格特性による検証～ 中村 一美(近畿大学), 荻野 晃大(京都産業大学)

11月14日(金) 9:00-11:00 ポスターセッション6

SS02: 社会シミュレーションが拓く未来社会

オーガナイザ：貝原 俊也（大阪工業大学），寺野 隆雄（千葉商科大学），喜多 一（京都大学）

-
- | | |
|---------|---|
| SS02-1 | 大規模言語モデルとマルチモーダル RAG による避難シミュレーション結果の物語化手法
平畑 優斗, 坂平 文博(大阪工業大学 情報科学部) |
| SS02-2 | 都市部における小中学校統廃合に伴うスクールバス導入に関する検討
小林 篤史(第一工科大学) |
| SS02-3 | エージェントベースモデリングによる地方都市の地域活力回復に向けた回遊行動モデルの構築
井口 拓海, 國領 大介, 貝原 俊也(大阪工業大学) |
| SS02-4 | 防災力向上に向けた地域コミュニティ活性化政策立案支援～政策介入による社会ネットワークと避難行動への影響～
山田 竜志, 國領 大介(神戸大学), 貝原 俊也(大阪工業大学) |
| SS02-5 | 観光産業の持続可能性実現のための ABSS による観光客行動特性の評価
岡本 和樹, 國領 大介(神戸大学), 貝原 俊也(大阪工業大学) |
| SS02-6 | ライドシェア制度設計における利用者の経済的・時間的・心理的側面を考慮した行動選択モデルの構築
平野 大智, 國領 大介(神戸大学), 貝原 俊也(大阪工業大学) |
| SS02-7 | LLM 駆動型社会シミュレーションに向けた合成人口データへの個性の割り当て手法の開発
岡本 貴大, 原田 拓弥(芝浦工業大学) |
| SS02-8 | 歩行×公共交通のハイブリッド政策評価に基づく市街地回遊デザイン
永井 秀幸(宮城大学), 熊田 ふみ子(筑波大学), 向井 大誠(早稲田大学),
倉橋 節也(筑波大学/日本国際学園大学) |
| SS02-9 | カメラ映像を用いた避難状況設定および避難シミュレーションの一考察
小柳 諒眞, 内種 岳詞(愛知工業大学) |
| SS02-10 | SOARS を用いた D2J プラットフォームへの観光客の回遊行動モデルの構築
油井 彩由, 森本 大貴, 渡邊 千聖, 山崎 航汰, 藤田 楓, 市川 学(芝浦工業大学) |
| SS02-11 | システムダイナミクスを用いた地方自治体におけるウェルビーイング向上のための政策意思決定支援モデルの開発
芦野 心大, 稗方 和夫, 中島 拓也(東京大学) |
| SS02-12 | SOARS を用いた D2J プラットフォームへの日常生活行動モデルの構築
藤田 進太郎, 根木 祐輔, 藤田 楓, 市川 学(芝浦工業大学) |
| SS02-13 | SOARS を用いた D2J プラットフォームへの日常食事行動モデルの構築
伊藤 翼, 藤田 進太郎, 藤田 楓, 市川 学(芝浦工業大学) |
| SS02-14 | SOARS を用いた D2J プラットフォームへの日常的な買い物行動モデルの構築
塚田 昇吾, 狩野 秀鷹, 山之上 翼, 藤田 楓, 市川 学(芝浦工業大学) |
| SS02-15 | SOARS を用いた D2J プラットフォームへの災害医療支援計画モデルの構築
堀 佳奈恵, 藤田 楓, 市川 学(芝浦工業大学) |

-
- SS02-16 SOARS を用いた D2J プラットフォームの構築
市川 学(芝浦工業大学)
- SS02-17 ABM を用いたビジネスアイデア発想プロセスにおける心理的安全性ダイナミクスの解明
菅野 拓己, 後藤 裕介(芝浦工業大学)
- SS02-18 ご当地 VTuber のキャラクター設計が視聴者の印象形成に与える影響に関する研究
松崎 吉希, 高橋 真吾(早稲田大学)
- SS02-19 大規模イベントにおける帰宅分散を促すインセンティブ施策の定量評価
中浦 悠貴, 坂田 顕庸, 高橋 真吾(早稲田大学)

11 月 14 日 (金) 11:00-13:00 ポスターセッション7

GS03: 自律分散システム

-
- | | |
|---------|--|
| GS03-1 | 多目的進化計算を用いた 2 リンクモバイルマニピュレータの動作計画
室巻 孝郎(舞鶴工業高等専門学校), 浦久保 孝光(神戸大学大学院) |
| GS03-2 | 群ロボットにおけるセンサ故障ロボットのための相対位置推定手法の検証
山本 修平, 村山 暢(和歌山高等専門学校) |
| GS03-3 | 太陽炉における温度維持のための複数反射鏡分散制御の検討
ユジン ヘンティン シェン, 村山 暢(和歌山高等専門学校), 南口 誠(長岡技術科学大学) |
| GS03-4 | 意思決定から生じる情動が注意の範囲と事象関連電位に及ぼす影響
横山 寛治, 宮下 恵, 近藤 敏之(東京農工大学) |
| GS03-5 | ROS2 に基づく自律分散ドローン群のためのタスク入札システムの設計
伊東 和輝, Ng Simon Kah Seng, 末岡 裕一郎(大阪大学) |
| GS03-6 | オープンソース化を志向した小型 4 足歩行ロボットの開発と動力学シミュレーションによる最適化
高橋 克典, 伊東 海渡, 齋藤 優介(名古屋工業大学), 上村 知也(大阪大学),
佐野 明人(名古屋工業大学) |
| GS03-7 | ナナフシ雄成虫の樹葉の香に対する反応行動の解析
関和 諒子(国立情報学研究所), 大橋 ひろ乃(東京農業大学), 大脇 大(東北大学),
志垣 俊介(国立情報学研究所) |
| GS03-8 | 微小昆虫の適応行動解析のためのロボット介入システムの開発
志垣 俊介(国立情報学研究所), 大橋 ひろ乃(東京農業大学) |
| GS03-9 | 対人競技における「切磋琢磨」的学習メカニズム理解のための対戦型ゲームの開発
上野 大道, 香取 勇一(公立はこだて未来大学), 奥村 基生(東京学芸大学),
横山 慶子(名古屋大学), 福原 洸(東北大学), 木島 章文, 越水 悠介(山梨大学),
小林 亮(広島大学), 山本 裕二(新潟医療福祉大学), 加納 剛史(公立はこだて未来大学) |
| GS03-10 | 歩容生成メカニズムを説明するシンプルな歩行機モデル
古殿 幸大(舞鶴工業高等専門学校) |
| GS03-11 | 視覚反転環境におけるトラッキング技能の協調運動学習
山下 聡美, 宮下 恵, 近藤 敏之(東京農工大学) |
| GS03-12 | Enhancing Stability and Controllability of Quadruped Skating Locomotion through Integration of
Central Pattern Generators and Model Predictive Control
Monsanto Jerome Binasahan, Owaki Dai, Hayashibe Mitsuhiro (Tohoku University) |
| GS03-13 | コウモリのセンシング情報蓄積に基づく空間認知モデルの構築とその形成過程の分析
谷口 真七斗, 長谷川 勘太, 小原 大知(同志社大学), 山田 恭史(はこだて未来大学),
飛龍 志津子(同志社大学) |
| GS03-14 | ハートインスパイアドポンプのための心臓拡張機能評価システムの開発
大橋 ひろ乃(東京農業大学), 伊藤 愛(名古屋工業大学), 氏原 嘉洋(名古屋工業大学) |
| GS03-15 | 網状人工筋肉の動的数値モデルの構築および評価
黄 朝陽, 杉山 拓, 大脇 大, 林部 充宏(東北大学) |

-
- GS03-16 ウナギを規範とした水陸両用ロコモーション制御
安井 浩太郎, 鈴木 朱羅(東北大学), 加納 剛史(公立はこだて未来大学),
石黒 章夫(東北大学)
- GS03-17 MBEANNを用いた分散型進化ロボティクスによる群ロボットの制御器の自動設計
平賀 元彰(京都工芸繊維大学)
- GS03-18 4脚モデルを用いた身体損傷時における跛行運動の実現
勝岡 捷一郎, 福井 貴大(東京工芸大学)
- GS03-19 零次法を用いた通信効率の高い連合学習手法の提案
西 穂孝(東京農工大学), 矢野 史朗(トヨタ自動車), 宮下 恵, 大西 駿太,
近藤 敏之(東京農工大学)
- GS03-20 洞察問題解決過程解明に向けた実験課題の開発
小柳 匠己, 宮下 恵, 近藤 敏之(東京農工大学)
- GS03-21 動物の脳の働きを模して強化学習したチーター型ロボットの走行
上村 知也(大阪大学), 大下 悠也, 加藤 耕平(名古屋工業大学), 安達 真永(大阪大学),
安部 祐一(広島大学), 佐野 明人(名古屋工業大学), 松野 文俊(大阪工業大学)
- GS03-22 ラバーレス人工筋を使用したアナウサギ模倣ロボットの前脚の動作解析
入谷 美志成, 古殿 幸大(舞鶴工業高等専門学校)