

所属教員

川福 基裕(教授)

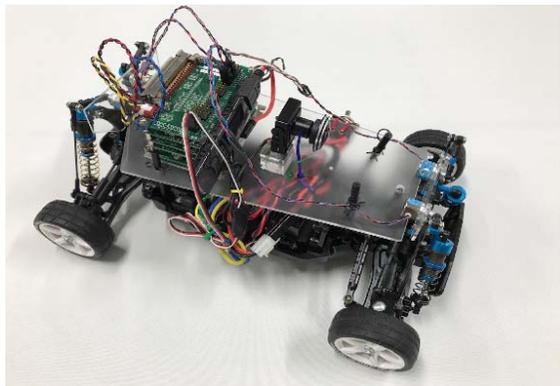
キーワード

車両安定化, 振動制御

研究概要

「運転初心者が雪道を安心して走行できる車両安定化」を目指し、

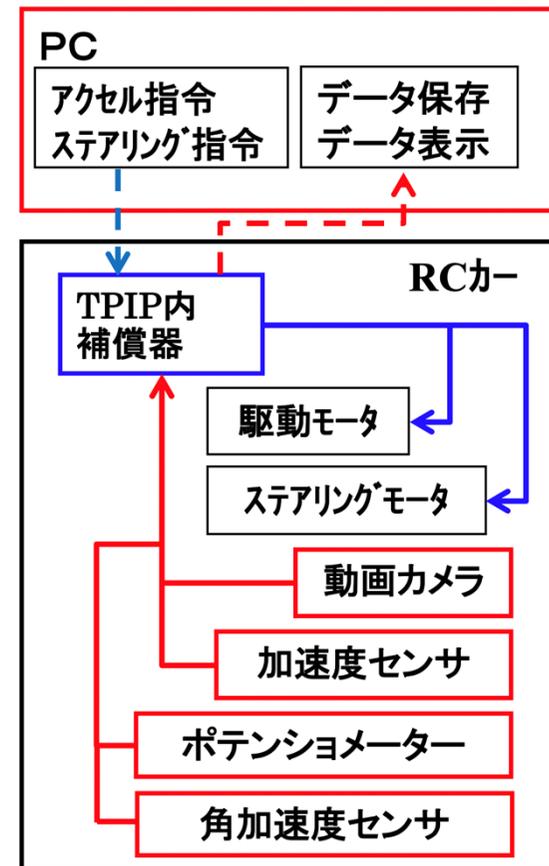
- ・無線駆動車両の開発
- ・車両バネ上モデルに対する各種状態量フィードバック制御系の開発を行っています。



■ 供試車両の外観



■ 操作システムの外観



■ システムの概略

TPIP (TelePresence over IP system) : 遠隔操縦/制御用デバイス