

第 18 回計測自動制御学会北海道支部シンポジウム

「デジタル信号処理と数値解析」

期 日：平成 14 年 9 月 21 日（土）

会 場：室蘭工業大学 大学会館 多目的ホール

参加費：無料（論文集 1,000 円）

懇親会：9 月 21 日夕刻より予定

プログラム（1 講演 20 分—討論を含む，○印は講演者）：

9:30~10:50

スプリット  $\mu$  路における車両運動の安定化

○大谷昌弘，山下光久，疋田弘光，花島直彦（室工大）

キャリブレーションを用いない人物顔からの目の位置推定

○笹原郁夫，花島直彦，疋田弘光，山下光久（室工大）

可視・近赤外分光反射率に基づく皮膚組織及び組織内血液層の吸収成分推定

○西館 泉，相津佳永，三品博達（室工大）

指揮情報を用いたリアルタイム音楽編集システム

○土取場直人，長島知正，澤井政宏，橋崎晃治（室工大）

11:00~12:00

連続時間スライディングモード制御のデジタル実装で生じる制約

○石橋靖叙，疋田弘光，花島直彦，山下光久（室工大）

離散時間 VSS オブザーバの構成

○宿村孝博，疋田弘光，花島直彦，山下光久（室工大）

ある状態フィードバック制御系の流れの構造の解析

○都築卓有規，榎本隆二，島 公脩（北大）

13:00~14:20

経路生成レギュレータによる非ホロノミック車両のフィードバック制御

○高島昭彦，橋本幸男，花島直彦，疋田弘光，山下光久（室工大）

経路生成レギュレータによる移動ロボットの航行制御

○西村央志，橋本幸男，高島昭彦（室工大），堀 勝博（苫小牧高専）

単調化を用いたデジタル制御系の領域安定性解析

○田中栄人，川村 武（北見工大），島 公脩（北大）

グレブナー基底を用いたリャプノフ関数の探索方法

○大友晋太郎（北大），川村 武（北見工大），島 公脩（北大）

**14:30~15:30 特別講演**

「強化学習の理論と応用の現状」

公立ほこだて未来大学教授 三上貞芳氏

**15:40~17:00**

ある非線形システムの適応制御

○吾妻光洋, 石動善久, 島 公脩 (北大)

適応制御における Backstepping 手法と、Dynamic Surface Control との比較

○稲葉雅弘, 石動善久, 島 公脩 (北大)

むだ時間を含むプラントに対する制御系設計

○渡辺梨乃, 神谷祐二 (北見工大)

DCモータを用いた連続跳躍機構の開発

○橋本幸男, 森松憲司 (室工大)

**17:30~ 懇親会**