## 第31回計測自動制御学会九州支部学術講演会講演プログラム 改訂版

講演番号	セッション	登壇者氏名	講演題目	著者の氏名と所属
101A1	制御理論I	國松 禎明	制御系実装時におけるサンプリング時間と閉ループ極の関係	國松禎明(熊本大学), 石飛光章(熊本大学)
101A2		田中 浩和	簡単な構造で実現可能なマルチロボットのフォーメーション制御	田中浩和(佐賀大学), 佐藤和也(佐賀大学)
101A3		江口 泰史	適応ゲインのオートチューニングと微分推定器への応用	江口泰史(大分大学) ,川上裕大(大分大学) ,末光治雄(大分大学) ,松尾李美(大分大学)
101A4		江角 貴宏	ディスクリプタシステム表現に基づく厳密微分器を用いたシミュレーションに関する一考察	江角貴宏(九州工業大学), 古賀雅伸(九州工業大学)
101A5		中村 竜也	多倍長演算を用いた逐次LMI化手法に ついて	中村竜也(九州工業大学),瀬部昇(九州工業大学)
101A6		田村 達拡	マルチレートシステムに対するコスト保証制御器のLMI設計	田村達拡(熊本大学), Erwin Susanto(熊本大学), 石飛光章(熊本大学), 國松禎明(熊本大学)
101B1	制御理論Ⅱ	河道 拓也	多項式セクター条件を用いた入力飽和システムに対する大域的安定性の保証	河道拓也(九州工業大学) ,延山英沢(九州工業大学) ,上泰(明石工業高等専門学校)
101B2		川野 晃平	倒立振子の部分的バックステッピング制御による安定化	川野 晃平(大分大学) ,三原晃太郎(大分大学) ,末光治雄(大分大学) ,松尾孝美(大分大学)
101B3		梅井 啓紀	モデル誤差抑制補償器による非線形システム制御	梅井 啓紀(熊本大学) , 岡島 寛(熊本大学) , 松永 信智(熊本大学) , 浅井 徹(大阪大学)
101B4		日野 賀臣	非線形確率システムに対する修正フィルタ型拡大次元自動抽出制御	日野 賀臣(鹿児島大学), 八野 知博(鹿児島大学), 高田 等(鹿児島大学)
101B5		大迫 壮一朗	観測2乗項を有する非線形フィルタ型拡大次元自動抽出制御	大迫 壮一朗(鹿児島大学), 八野 知博(鹿児島大学), 高田 等(鹿児島大学)
101C1	制御理論III	藤岡 巧	周波数依存終端状態制御解の合成による任意区間制御入力の設計	藤岡巧(熊本大学) ,岡島 寛(熊本大学) , 松永 信智(熊本大学)
101C2		隅田 紘平	センサにおける耐故障性を考慮したサー ボ系の設計	隅田紘平(九州工業大学), 瀬部昇(九州工業大学), 陶山貢市(東京海洋大学)
101C3		小柳 大輔	教材用モータ制御システムにおけるPIDパラメータの自動調整法について	小柳大輔(近畿大学) , 白土浩(近畿大学) , 五反田博(近畿大学) , 久良修郭(近畿大学)
101C4		大山 和也	ヘリコプターの数学モデ ルに対する耐故障性を有した制御系の設計と確率的安全性評価	大山 和也(九州工業大学),瀬部昇(九州工業大学),陶山貢市(東京海洋大学)
101C5		國松 禎明	分散型PID制御系のLQ最適性について	國松禎明(熊本大学), 石飛光章(熊本大学), 藤井隆雄(大阪大学)
102A1	信号処理	藤森 光平	実環境下のブラインド信号分離に対する一手法	藤森光平(熊本高等専門学校), 石橋孝昭(熊本高等専門学校)
102A2		田尻 祐介	時間周波数領域における方位ヒストグラムの尖度を利用した音源数推定	田尻祐介(熊本高等専門学校), 石橋孝昭(熊本高等専門学校)
102A3		岡本 隼人	観測信号の方位ヒストグラムを利用した移動音源のブラインド信号分離	岡本隼人(熊本高等専門学校), 石橋孝昭(熊本高等専門学校)
102A4		西村 俊哉	スパース性に基づく音源方向のリアルタイム推定	西村俊哉(近畿大学), 岩崎宣夫(九州工業大学), 五反田博(近畿大学)
102A5		中島 脩翔	レーザー測域センサを用いた管状構造物の計測手法	中島脩翔(福岡大学), 松岡毅(福岡大学)
102A6		十川 勇人	OFDM伝送路のセミブラインド推定	十川勇人(近畿大学) ,岩崎宣生(九州工業大学) ,白土浩(近畿大学) ,五反田博(近畿大学)
102B1	ビークル制御	北田 慎治	ステアバイワイヤ車両用センサレス横運動制御系の非線形車両モデルによる性能解析	北田慎治(九州大学), 向井正和(九州大学), 川邊武俊(九州大学)
102B2		兼平 圭介	天井吸着型移動ロボットにおける接地摩擦低減方法に関する研究	兼平圭介(東京理科大学), プレーマチャンドラ・チンタカ(東京理科大学), 加藤清敬(東京理科大学)
102B3		亀田 裕司	飛行指令と周囲の環境認識を用いた小型へリコプタの自律飛行制御システムの構築	亀田裕司(東京理科大学) 、松沢祐人(東京理科大学) 、プレーマチャンドラ・チンタカ(東京理科大学) 、加藤清敬(東京理科大学)
102B4		Jiang Wei	大型車両の横転抑制制御	Jiang Wei(九州工業大学), 末竹祐介(九州工業大学), 大屋勝敬(九州工業大学), 奥村克博(福岡県工業技術センター)
102B5		周博	制駆動力配分手法を用いた車両の適応操縦安定化制御	周博(九州工業大学) ,卓錦鋅(九州工業大学) ,大屋勝敬(九州工業大学)
102C1	環境・エネルギー	佐藤 樹	海洋温度差発電プラント気液分離器のシミュレーションモデルの改良	佐藤 樹(佐賀大学),森崎敬史(佐賀大学),松田吉隆(佐賀大学),杉剛直(佐賀大学),後藤聡(佐賀大学),池上康之(佐賀大学)
102C2		原口 利樹	水槽水位遠隔制御実験環境の構築	原口利樹(佐賀大学), 小森田工(佐賀大学), 松田吉隆(佐賀大学), 杉剛直(佐賀大学), 後藤聡(佐賀大学), 江頭成人(久留米工業高等専門学校)
102C3		植田 達也	ガウシャンプロセス回帰による奄美群島の電力系統台風被害予測	植田 達也(鹿児島大学) ,八野 知博(鹿児島大学) , 高田 等(鹿児島大学)
102C4		岡村 隼	遅れ記憶ドライバモデルに基づく環状・非環状流の渋滞抑制	岡村 隼(九州工業大学) ,伊藤 博(九州工業大学)
102C5		高野 浩貴	マイクログリッドを対象とした需給計画問題の一解法	高野 浩貴(九州大学),張鵬(九州大学),村田純一(九州大学),橋口卓平(九州産業大学),合田忠弘(九州大学),飯坂達也(富士電機(株)),中西要祐 (富士電機(株))
102C6		村上 琢磨	天気予報を利用した翌日の毎時全天日射量予測	村上琢磨(九州大学), 淺井丈二(九州大学), 野見山史敏九州電力, 高野浩貴(九州大学), 村田純一(九州大学)

講演番号	セッション	登壇者氏名	講演題目	著者の氏名と所属
103A1	画像処理・画像認識・パターン認識	宮ヶ迫 渉	画像処理のためのサーバサイドアプリケーションライブラリ	宮ヶ迫 渉(鹿児島大学), 森邦彦(鹿児島大学), 古屋 保(鹿児島大学)
103A2		早田 大地	DSCを用いた頭部CT・MR画像の位置合わせ	早田 大地(九州工業大学), 山村 雄太郎(九州工業大学), 金 亨燮(九州工業大学), タン ジュークイ(九州工業大学), 石川 聖二(九州工業大学), 山本 晃義(九州工業大学)
103A3		藤井 夏季	3DSEFとICP法を用いた頭部CTA・MRA画像の位置合わせ	藤井 夏季(九州工業大学), 早田 大地(九州工業大学), 山村 雄太郎(九州工業大学), 金 亨燮(九州工業大学), タン ジュークイ(九州工業大学), 石川 聖二(九州工業大学), 山本 晃義(九州工業大学)
103A4		馬場 裕大	形状ヒストグラムに基づく特徴記述法を用いた3次元物体認識	馬場裕大(九州工業大学), 前田誠(九州工業大学), 井上勝裕(九州工業大学)
103A5		南 昭伍	GPUを利用する実時間オプティカルフロー計測に関する研究	南昭伍(熊本大学),山口晃生(熊本大学),原田博之(熊本大学)
103A6		Trung Hieu Bui	Road Boundaries Extraction for General Road Images Using Texture Orientation and Color Information	Trung Hieu Bui(Kyushu Institute of Technology) , Eitaku Nobuyam(Kyushu Institute of Technology) , Takeshi Saitoh(Kyushu Institute of Technology)
103B1	画像処理・画像認識・パターン認識II		類似パッチ探索による単一画像からの画像高解像化	有村 裕貴(鹿児島大学),森邦彦(鹿児島大学),古屋 保(鹿児島大学)
103B2		宮島 隆大	統計的特徴量を用いた経時的差分像からの結節状陰影の識別	宮島 隆大(九州工業大学), 時佐 拓弥(九州工業大学), 前田 真也(九州工業大学), 金 亨燮(九州工業大学), タン ジュークイ(九州工業大学), 石川 聖二(九州工業大学), 村上 誠一(産業医科大学),青木 降敏(産業医科大学),平野靖(山口大学),木戸尚治(山口大学),橘理恵(大島商 船高等専門学校)
103B3		李 光旭	ランドマーク点位置合わせによる統計的点分布モデルの構築法	李 光旭(九州工業大学), 金 亨燮(九州工業大学), タン ジュークイ(九州工業大学), 石川 聖二(九州工業大学)
103B4			講演取り消し	
103B5		山下雅人	ベクター画像中のブロック線図からモデリングツールのデータへの変換	山下雅人(九州工業大学), 古賀雅伸(九州工業大学)
103B6		城 歩	フーリエ級数展開の可視化シミュレーションについて	城 歩(近畿大学),岩崎 宜生(九州工業大学),松崎 隆哲(近畿大学),平野 剛(近畿大学),鶴野 幸子(近畿大学),五反田 博(近畿大学)
103C1	生体情報	平野 暁	筋電信号の処理による動作識別とその応用	平野 暁(熊本大学), 原田 博之(熊本大学), 大渕 慶史(熊本大学)
103C2		溝上 桂志朗	睡眠中の聴覚誘発K-complex波の解析	溝上 桂志朗(九州工業大学), 宮西 康平(九州工業大学), 前田 誠(九州工業大学),井上 勝裕(九州工業大学)
103C3		中村 亮	多機能型圧力分布測定システムの提案	中村 亮(佐賀大学),木本 晃(佐賀大学)
103C4		山本 直輔	電気刺激時の筋疲労と電気的応答(M-Wave)の計測	山本直輔(九州工業大学), 高村直樹(九州工業大学), 田川善彦(九州工業大学),黒川直哉(岡山理科大学),山本敏泰(岡山理科大学)
103C5		壹岐 将也	匂いセンサを用いた南国果実の熟度判定法	壹岐将也(琉球大学) , 金城寬(琉球大学) , 大城尚紀(琉球大学) , 石原拓馬(琉球大学)
103C6		川島 卓也	DCTと遺伝的アルゴリズムを用いた顔画像からの性別・年齢推定	川島卓也(福岡大学), 江田孝治(福岡大学), 松岡毅(福岡大学)
104B1	計測機器・システム	濱津 文哉	電気・超音波マルチイメージングの効果	濱津 文哉(佐賀大学),木本 晃(佐賀大学),高橋 英嗣(佐賀大学)
104B2		田島 哲也	シェル分離型能動磁気シールドにおけるシェイキング効果	田島哲也(九州大学) , 笹田一郎(九州大学)
104B3		常盤 匡史	間欠的超音波を用いた衝突予測システムの研究	常盤匡史(熊本大学) ,原田博之(熊本大学) ,山口晃生(熊本大学)
104B4		本田 智之	バスバー電流計測のための磁気シールドとセンサ配置の検討	本田智之(九州大学) ,笹田一郎(九州大学)
104B5		戸崎 裕太	屋内における小型へリコプタ制御のための超音波による3次元位置計測の精度向上	戸崎裕太(東京理科大学), 松沢祐人(東京理科大学), プレーマチャンドラ・チンタカ(東京理科大学),加藤清敬(東京理科大学)
104C1	ソフトコンピューティング・機械学習	7村田 純一	強化学習問題におけるサブゴールグラフの漸進的自動発見	村田純一(九州大学), 荻原史典(九州大学), 高野浩貴(九州大学)
104C2		丸尾 直輝	発電設備付需要家間の電力自動売買への強化学習応用に関する基礎研究	丸尾直輝(九州大学) , 高野 浩貴(九州大学) , 村田純一(九州大学) , 飯坂達也(富士電機) , 中西要祐(富士電機)
104C3		武富摩 良樹	車両制御に対するNCの構造決定法	武富摩良樹(琉球大学), 中園邦彦(琉球大学), 金城寬(琉球大学)
104C4		新垣 康太	一方向からの揺らいだ風に対する旋回クレーンの制御	新垣康太(琉球大学), 中園邦彦(琉球大学), 金城寬(琉球大学)
104C5			講演取り消し	
201A1	制御応用	堤 裕太	ブラシレスDCモータ制御における三相ホール素子の論理回路を用いた制御方法	堤裕太(北九州市立大学) 、ゴドレール・イヴァン(北九州市立大学)
201A2		久保 翔太	垂直面内における電気刺激上肢運動の位置決め制御	久保翔太(九州工業大学) 高村直樹(九州工業大学) 新田益大(九州工業大学) 田川善彦(九州工業大学)
201A3		宮本 遼一	接触式走査型センサシステムの振動抑制制御	宮本遼一(九州工業大学), 古賀裕幸(九州工業大学), 和田秀樹(九州工業大学), 大多英隆(九州工業大学), 大屋勝敬(九州工業大学)
201A4		中村 友昭	操作者の技量相違を考慮した微細作業支援システムのセルフチューニング	中村 友昭(熊本高等専門学校), 大塚 弘文(熊本高等専門学校)
201A5		井手 敬也	モデルベースド開発手法に基づく制御教育とそのための教材開発	井手敬也(九州工業大学), 古賀雅伸(九州工業大学), 江角貴宏(九州工業大学)

講演番号	<b>ラ セッション</b>	登壇者氏名	講演題目	著者の氏名と所属
201B1	ロボット	大島 裕	ロボカップ中型リーグ用サッカーロボットの開発 - ロボットの協調行動生成手法 -	大島 裕(福岡大学),松岡毅(福岡大学)
201B2		高光 涼介	屋外用移動ロボットのナビゲーション手法	高光 凉介(福岡大学), 松岡毅(福岡大学)
201B3		丸野 裕太郎	ヨーレート制御による前輪駆動型電動車 椅子の操作性評価	丸野 裕太郎(熊本大学), 岡島 寛(熊本大学), Aydin Tarik Zengin(熊本大学), 松永 信智(熊本大学)
201B4		壇 裕介	Adaptive Cruise Controlによる電動車椅子の走行実験	壇 裕介(熊本大学) ,岡島 寛(熊本大学) , 松永 信智(熊本大学)
201B5		森永 智也	規範モデルの切り替えによる前乗り型電動車椅子STAV#2の走行特性の改善	森永 智也(熊本大学), Aydin Tarik Zengin(熊本大学),岡島 寛(熊本大学), 松永 信智(熊本大学)
202A1	推定・同定	竹内 雄一郎	グレーボックスモデルに対するSOS最適化を用いた同定法の数値的考察	竹內雄一郎(九州工業大学) ,延山英沢(九州工業大学) ,上泰(明石工業高等専門学校)
202A2		貞包 康貴	非線形摩擦を含む2慣性系モデルのパラメータ推定	貞包康貴(熊本大学) ,原田博之(熊本大学) ,柏木灑(熊本大学) ,豊沢雪雄(ファナック(株)) , 園田直人(ファナック(株))
202A3		伊藤 清太	Dynamic PCAによる雑音除去データを用いた部分空間法	伊藤清太(九州大学) ,和田清(九州大学) ,川邊武俊(九州大学)
202A4		李 敏均	FIRフィルタを用いたバイアス補償IV法によるEIVモデルのパラメータ推定	李敏均(九州大学) ,和田清(九州大学) ,川邊武俊(九州大学)
202A5		中島 和也	拡大最小二乗法による多変数ARMAXシステムの同定につ いて	中島和也(九州大学) ,和田清(九州大学) ,川邊武俊(九州大学)
202A6		山川 翔一	線形動的部に1次の分子多項式を有するHammersteinシステムのGPモデル同定	山川 翔一(鹿児島大学), 八野 知博(鹿児島大学), 福島 誠治(鹿児島大学), 五十嵐 保隆(鹿児島大学)
202B1	システム応用	田端 朝美	TVカメラを用いた商店街案内システムの提案 -床面表示を用いる方法-	田端朝美(長崎県立大学), 辺見一男(長崎県立大学)
202B2		松浦 樹	回転機器劣化再現実験環境の開発と余寿命予測	松浦樹(佐賀大学), 田中雄樹(佐賀大学), 松田吉隆(佐賀大学), 杉剛直(佐賀大学), 後藤聡(佐賀大学)
202B3		辺見 一男	TVカメラを用いた用いたインタラクティブな映像表現手法の提案	辺見一男(長崎県立大学)
202B4		多久島 研二	ステレオカメラによる距離計測を用いたロボットアームの遠隔操作	多久島研二(佐賀大学), 松田吉隆(佐賀大学), 杉剛直(佐賀大学), 後藤聡(佐賀大学), 江頭成人(久留米工業高等専門学校)
202B5		堂滿 大地	データベースフリーなSQL-JOIN命令の最適化	堂滿 大地(鹿児島大学),森邦彦(鹿児島大学),古屋 保(鹿児島大学)
203A1	医療福祉応用I	月川 誠二	赤外線測距センサを用いた電子白杖の提案	月川 誠二(九州工業大学) ,和田 親宗(九州工業大学)
203A2		滝川 大介	靴型歩行計測装置による両脚支持期の足部位置推定法	滝川 大介(九州工業大学) ,和田 親宗(九州工業大学)
203A3		池内 秀隆	床反力センシングを利用した立ち上がり補助に関する検討	池内秀隆(大分大学) ,平川和広(大分大学) , 永利益嗣(大分大学)
203A4			講演取り消し	
203A5		池田 竜二	温冷覚同時刺激のためのベルチェ素子配置パターンの検討	池田 竜二(九州工業大学) ,和田 親宗(九州工業大学)
203B1	医療福祉応用II	小牟禮 信哉	睡眠時無呼吸症候群(SAS)を予防するロボットシステムの開発	小牟禮信哉(佐賀大学), 佐藤和也(佐賀大学), 中山功一(佐賀大学)
203B2		園木 秀治	オーダーメイド医療のための軟性臓器モデルの物性パラメータ推定	園木秀治(九州大学), 諸岡健一(九州大学), 倉爪亮(九州大学), 橋爪誠(九州大学), 長谷川勉(九州大学)
203B3			講演取り消し	
203B4		江頭 尚弥	視覚障害をもつ児童生徒のための移動ロボットプログラミング教材	江頭尚弥(福岡工業大学), 家永貴史(福岡工業大学), 木室義彦(福岡工業大学)
203B5		市川 弘明	視覚サーボ型ポインティングシステムの開発とその性能評価	市川弘明(熊本高等専門学校), 大塚 弘文(熊本高等専門学校)