

第38回計測自動制御学会九州支部学術講演会 講演プログラム

セッション名	講演番号	タイトル・著者
1A 画像処理・認識	1A1 [学][支]	演奏動画像に対するReceding Horizon戦略を用いた動画像の再構成 ○坂本 奨馬(熊本大学), 末吉 紘大(熊本大学), 岡島 寛(熊本大学)
	1A2 [支]	パーティクルフィルタを用いた深度画像のノイズ低減 ○森田 賢(九州工業大学), 西田 健(九州工業大学)
	1A3	色相を用いたORB-SLAMの精度向上と三次元地図の彩色 ○前田 修一(九州工業大学), 長田 駿二郎(九州工業大学), 西田 健(九州工業大学)
	1A4	車載カメラを用いた応答速度の自己診断のための手法に関する研究 ○木庭 広道(熊本大学), 山口 晃生(熊本大学), 原田 博之(熊本大学)
	1A5	拡大・回転が推定可能なオプティカルフロー推定モデルへの逐次最小二乗法の適用 ○中村 翔太(九州工業大学), 瀬部 昇(九州工業大学), 榎田 修一(九州工業大学), 延山 英沢(九州工業大学)
2A 先端制御 I	2A1	操縦者ブレーキ制御モデルの開発 ○小崎 聖那(九州工業大学), 大多 英隆(九州工業大学), 大屋 勝敬(九州工業大学)
	2A2	風外乱を考慮した車両の横転抑制制御 ○山本 航輝(九州工業大学), 大多 英隆(九州工業大学), 奥村 克博(福岡県工業技術センター), 大屋 勝敬(九州工業大学)
	2A3 [学][支]	距離型フォーメーションの異形を防止する中継型制御則の実現のための代替設計 ○宮城 裕一(九州工業大学), 伊藤 博(九州工業大学)
	2A4 [学][支]	2段ランキンサイクルを用いた海洋温度差発電プラントの流量の動特性を考慮した簡易動的モデルによる発電量制御 ○大内田 陸(佐賀大学), 松田 吉隆(佐賀大学), 杉 剛直(佐賀大学), 後藤 聡(佐賀大学), 安永 健(佐賀大学), 池上 康之(佐賀大学)
	2A5 [学][支]	経路の道幅を考慮した状態フィードバック型経路追従制御則の設計 ○住友 宣仁(熊本大学), 岡島 寛(熊本大学), 松永 信智(熊本大学)
3A ソフトコンピューティング	3A1	リカレントネットにおける感度調整学習でのカオスダイナミクスの生成と維持 ○徳丸 侑輝(大分大学), 柴田 克成(大分大学)
	3A2	多層リードアウトを持つリザバを用いた強化学習におけるネットワーク構造の検討 ○吉岡 晴海(大分大学), 松本 俊貴(大分大学), 柴田 克成(大分大学)
	3A3	カオスニューラルネットを用いた記憶タスクの強化学習におけるカオス性の影響 ○大石 将人(大分大学), 柴田 克成(大分大学)
	3A4	多層ニューラルネットにおける勾配消失問題解決法としての感度調整学習 ○長谷部 圭亮(大分大学), 柴田 克成(大分大学)
1B 推定・同定 I	1B1	機械学習を用いた簡便なモデリング手法に関する研究 ○宮崎 一帆(熊本大学), 齋藤 慎之助(九州大学), 國松 禎明(熊本大学)
	1B2	機械学習を用いたスライム果実検出 ○福岡 浩紀(宮崎大学), 高橋 伸弥(宮崎大学), 佐藤 治(宮崎大学), 横道 政裕(宮崎大学)
	1B3 [学][支]	適応オブザーバを用いたリアルタイム最適化と細胞振動子群の信号分離への応用 ○川崎 圭亮(大分大学), 末光 治雄(大分大学), 上野 尚平(大分大学), 松尾 孝美(大分大学), 小西 忠司(大分高専)
	1B4 [学][支]	適応オブザーバによるクアッドロータの外乱推定と軌道追従制御 ○佐藤 大和(大分大学), 上野 尚平(大分大学), 松尾 孝美(大分大学)
2B 先端制御 II	2B1	生物の行動を模倣した最適化を適用したNCによる旋回クレーンの制御 ○宮城 渉(琉球大学), 中國 邦彦(琉球大学), 金城 寛(琉球大学)
	2B2	複数のスケール係数を考慮した差分進化法による旋回クレーンのNC制御 ○崎原 永登(琉球大学), 中國 邦彦(琉球大学), 金城 寛(琉球大学)
	2B3	離散時間系におけるトラッキングコントローラとオブザーバのロバスト設計 ○矢山 章成(宮崎大学), 高橋 伸弥(宮崎大学), 佐藤 治(宮崎大学), 横道 政裕(宮崎大学)
	2B4	冗長入力による耐故障制御とそのアクチュエータ異常検知への応用に関する研究 ○牧山 幸右(熊本大学), 本山 一樹(熊本大学), 國松 禎明(熊本大学)
3B 計測・解析	3B1	コントロール・モーメント・ジャイロを用いたクレーンによる石材の高速スキャンニング ○Naufal Bayu Fauzan(熊本大学), 宮村 直希(熊本大学), 松永 信智(熊本大学), 岡島 寛(熊本大学), 上瀬 剛(熊本大学)
	3B2 [学][支]	熊本城石垣の早期復旧のためのマルチメディアによる石垣照合アルゴリズム ○竹 祐亮(熊本大学), 徳永 慎也(熊本大学), 岡島 寛(熊本大学), 松永 信智(熊本大学)
	3B3 [学][支]	震災発生初期における物資需給モデル ○甲斐 しずく(熊本大学), 岡島 寛(熊本大学)
	3B4 [学][支]	拡張現実の共有システムを用いた福祉車両の操作トレーニングの評価 ○武内 雄大(熊本大学), 松永 信智(熊本大学), 岡島 寛(熊本大学)
1C 推定・同定 II	1C1	M系列信号を用いる非線形機械システムの同定の一手法 ○山本 大地(熊本大学), 原田 博之(熊本大学), 豊澤 雪雄(ファナック), 園田 直人(ファナック), 柏木 潤(熊本大学)
	1C2	CS調整型ガウシャンプロセスモデルを用いた連続時間Hammersteinシステムの同定 ○桐原 秀征(鹿児島大学), 八野 知博(鹿児島大学)
	1C3	離散時間ガウシャンプロセスモデルによる電力系統の多段先予測とモデル予測制御 ○西野 将央(鹿児島大学), 八野 知博(鹿児島大学)
	1C4	ABCアルゴリズム調整型ガウシャンプロセスモデルを用いた九州地区の電力需要予測 ○高藤 尚靖(鹿児島大学), 八野 知博(鹿児島大学)
2C 制御一般	2C1	重度障害児用歩行器電動化装置の臨床データ計測と解析 ○田島 望美(大分大学), 古川 直樹(大分大学), 池内 秀隆(大分大学), 武智 あかね(別府発達医療センター), 相原 茂(プライテック)
	2C2	ティーチングレス加工を目標としたワークの形状検出 ○榎園 隼(熊本大学), 原田 博之(熊本大学), 山口 晃生(熊本大学)
	2C3	ディスプレイを用いた簡易データ転送 ○千田 陽介(久留米工業大学)
	2C4	グラフ理論に基づく代数ループを含む制御システムのシミュレーション手法 ○趙 亜楠(九州工業大学), 古賀 雅伸(九州工業大学)
3C 移動ロボット	3C1	屋内用移動ロボットのための地図システム ○松岡 毅(福岡大学)
	3C2	複数の全方向移動ロボットを用いた動的フォーメーション制御による搬送作業 ○宮崎 健太(熊本大学), 松永 信智(熊本大学), 岡島 寛(熊本大学)
	3C3	視覚障害をもつ児童生徒のための10キープログラミング環境のドローンへの拡張 ○岩金 雄輔(福岡工業大学), 堤 康佑(福岡工業大学), 家永 貴史(福岡工業大学), 木室 義彦(福岡工業大学)
	3C4	下肢動作支援ロボットの研究開発: 粒子フィルタを用いた歩行推定手法 ○李 根浩(宮崎大学), 長友 敏(宮崎大学), 權 哲民(宮崎大学・韓国産業技術評価管理院)

注) [学]は学会奨励賞審査対象
[支]は支部奨励賞審査対象