

第 17 回コンピューターショナル・インテリジェンス研究会プログラム (2021/3/19 確定版)

日時: 2021 年 3 月 25 日(木) 13:30~17:30, 26 日(金) 9:15~12:00

会場: オンライン開催(Zoom)

3 月 25 日 (木)

13:00~ 受付開始

13:30 開会の挨拶

13:35~14:50 (3 件) セッション 1 座長: 礪川 悌次郎(兵庫県立大学)

13:35~14:00 帆と舵の並列ファジィ推論 ○松原 太一, 橘 完太
(工学院大学)

14:00~14:25 ファジィ推論を用いた帆走ロボットの障
害物回避実験 ○福場 亮輔, 橘 完太
(工学院大学)

14:25~14:50 深層強化学習を用いた帆船の自動運転 ○河村 亮, 橘 完太
(工学院大学)

15:10~16:20 (3 件) セッション 2 座長: 森 禎弘(京都工芸繊維大学)

15:10~15:35 帆船ロール角の逐次データ同化 ○森本 明日香, 橘 完太
(工学院大学)

15:35~16:00 数理モデルおよび粒子群最適化法による
河川水質予測 ○上田 剛士, 礪川 悌次郎 (兵庫県立大学), 中川
学, 笠原 隆史 (奈良市企
業局), 松下 智則, 中山 俊
一, 井上 晴夫 (オルガノ
プラントサービス株式会
社), 若松 次男 (株式会
社コンテック), 宮ノ下 友
明, 畠田 泰彦, 鳥羽 裕
一郎 (オルガノ株式会
社), 上浦 尚武 (兵庫県立
大学)

16:00~16:20 複数の複雑性指標を用いたアルツハイマ
ー病における脳波の判別 ○安藤 桃, 信川 創 (千葉
工業大学), 菊知 充 (金沢
大学), 高橋 哲也 (福井大
学, 金沢大学, 魚津神経サ
ナトリウム)

16:40~17:30 (2件) セッション3 座長: 礪川悌次郎(兵庫県立大学)

- | | | |
|-------------|------------------------------------|----------------------------------------------------------|
| 16:40~17:05 | 注意選択を再現する深層ニューラルネットワークモデルの情報表現 | ○我妻 伸彦, 渡邊 将以, 増本 真子 (東邦大学), 日高 章理 (東京電機大学), 田村 弘 (大阪大学) |
| 17:05~17:30 | 反射から群論理への進化による概念の誕生: デジタル言語論理層第2進化 | ○得丸 久文 (カラハリプロジェクト) |

3月26日(金)

9:15~10:25 (3件) セッション4 座長: 森 禎弘(京都工芸繊維大学)

- | | | |
|-------------|---------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------|
| 9:15~9:40 | ノイズ下における神経システムのカオス共鳴の性能評価 | ○信川 創 (千葉工業大学), 我妻 伸彦 (東邦大学), 西村 治彦 (兵庫県立大学), 稲垣 圭一郎 (中部大学), 山西 輝也 (福井工業大学) |
| 9:40~10:00 | カオス系における位相同期と移動情報量により評価された機能的結合 | ○戸部 真弓菜, 信川 創 (千葉工業大学) |
| 10:00~10:25 | 走行シーン認知における運転経験と事象関連電位 P300 の評価 | 端名 陸, 前田 純之介, 山本 昂汰 (中部大学), 信川 創 (千葉工業大学), 我妻 伸彦 (東邦大学), ○稲垣 圭一郎(中部大学) |

10:45~11:55 (3件) セッション5 座長: 信川 創(千葉工業大学)

- | | | |
|-------------|--------------------------------------|-------------------------------------|
| 10:45~11:05 | 時系列予測に基づく行動決定のための大脳新皮質学習に関する基礎検討 | ○藤野 和志, 青木 健, 高玉 圭樹, 佐藤 寛之 (電気通信大学) |
| 11:05~11:30 | 構造適応型深層学習を用いた道路網認識手法 RoadTracer への適用 | ○鎌田 真, 市村 匠 (広島県立大学) |
| 11:30~11:55 | 距離学習を用いた鯨の個体識別システムの構築 | 中原 諒, ○礪川 悌次郎, 上浦 尚武 (兵庫県立大学) |

11:55 閉会の挨拶